**Перелік питань**

з вибіркової навчальної дисципліни «Комп’ютерний аналіз та синтез механізмів»

(назва навчальної дисципліни)

освітнього рівня «бакалавр»

|  |  |
| --- | --- |
| № п/п | Текст завдання |
| 1. | Функцію Анімація можна використовувати для |
| 2. | Функцію Базовий рух можна використовувати для |
| 3. | Функцію Дослідження руху можна використовувати для |
| 4. | Тимчасова шкала є |
| 5. | Тимчасова шкала розташовується |
| 6. | Тимчасова шкала відображає: |
| 7. | В дослідження руху для моделювання руху компонента або збірки доступні наступні елементи |
| 8. | Можна використовувати такі властивості спряжень в дослідженні руху (обрати правильну відповідь) |
| 9. | Дослідження руху включають такі типи елементів сили |
| 10. | Існують наступні види двигунів |
| 11. | Існують наступні види двигунів (вибрати правильну відповідь) |
| 12. | Двигун може здійснювати наступні види руху (вибрати правильні відповіді): |
| 13. | Конструктор функцій можна використовувати для |
| 14. | Орієнтація однієї системи координат відносно іншої системи координат визначається послідовністю |
| 15. | Одна послідовність зафіксованого в просторі обертання включає |
| 16. | Кути **крену**, **тангажу** і **розвороту** в результатах аналізу руху представляють собою послідовність значень кутів повороту навколо осей |
| 17. | **Тангаж** - це кут повороту системи координат навколо осі |
| 18. | **Розворот** - це кут повороту системи координат навколо осі |
| 19. | Властивості втулок можуть зробити спряження до деякої міри |
| 20. | Спряження, що володіють властивостями втулки, можуть дати більш реалістичний розподіл сил в аналізі |
| 21. | На даному рисунку показано |
| 22. | Амплітуда коливань такого двигуна становить |
| 23. | Частота коливань такого двигуна становить |
| 24. | На даному рисунку показано |
| 25. | Постійна демпфування даної пружини становить |
| 26. | Число витків даної пружини становить |
| 27. | Коефіцієнт пружності даної пружини становить |
| 28. | Елементи втулки дозволяють деформуватися |
| 29. | На що вказує гістерезис отриманих кривих |
| 30. | Діаметр дроту даної пружини становить |
| 31. | Активація опції «Изотропний» на рисунку нижче означає, що |
| 32. | Деактивація опції «Изотропний» на рисунку нижче означає, що |
| 33. | Для перехідних втулок необхідно задати наступні параметри |
| 34. | Cтепені свободи – це |
| 35. | Тверде тіло |
| 36. | Тверде тіло може мати |
| 37. | При додаванні механічного спряження «Шарнир» загальна кількість «видалених» степенів свободи становить |
| 38. | При додаванні механічного спряження «Универсальный шарнир» загальна кількість «видалених» степенів свободи становить |
| 39. | При додаванні механічного спряження «Винт» загальна кількість «видалених» степенів свободи становить |
| 40. | При додаванні стандартного спряження «Концентричность» для 2-х циліндрів загальна кількість «видалених» степенів свободи становить |
| 41. | При додаванні стандартного спряження «Концентричность» для 2-х сфер загальна кількість «видалених» степенів свободи становить |
| 42. | При додаванні стандартного спряження «Заблокировать» кількість «видалених» степенів свободи становить |
| 43. | При додаванні стандартного спряження «Совпадение» для 2-х точок загальна кількість «видалених» степенів свободи становить |
| 44. | Для досліджень Motion Analysis наявність повторюваних спряжень еквівалентно |
| 45. | Для досліджень Motion Analysis наявність повторюваних спряжень призводить до того, що |
| 46. | Один з варіантів уникнення утворення повторювальних обмежень |
| 47. | Виходячи з даного рисунку система має наступне число степенів свободи |
| 48. | Виходячи з даного рисунку система має наступне число обмежень, котрі повторюються |
| 49. | В цілому черговість видалення повторювальних обмежень в SolidWorks наступна |
| 50. | Виходячи з даного рисунку система має наступне число степенів свободи |
| 51. | У випадку коли SolidWorks не зможе видалити надлишкові обмеження |
| 52. | Даний рисунок означає, що |
| 53. | Виходячи з даного рисунку число надлишкових обмежень становить |
| 54. | Використання втулок має такі особливості |
| 55. | Кожна задача визначається |
| 56. | Наступні типи датчиків можуть бути використані при моделюванні на основі подій |
| 57. | Даний рисунок відповідає наступному типу датчика |
| 58. | На даному рисунку показані налаштування наступного типу двигуна |
| 59. | Дана піктограмка означає  http://help.solidworks.com/2016/Russian/SolidWorks/motionstudies/sde1450467746134.image |
| 60. | Тригер (Керуюча подія) |
| 61. | Виходячи з інформації на картинці, датчик дасть сигнал коли відслідковуваний об’єкт наблизиться на відстань |
| 62. | Тригер (Керуюча подія) |
| 63. | Дії (зміст задачі) можуть бути наступні |
| 64. | Дана піктограма означає наступний профіль двигуна з постійною швидкістю, постійною силою або обертаючим моментом  http://help.solidworks.com/2016/Russian/SolidWorks/motionstudies/iyx1450467751058.image |
| 65. | Дана піктограма означає наступний профіль двигуна з постійною швидкістю, постійною силою або обертаючим моментом  http://help.solidworks.com/2016/Russian/SolidWorks/motionstudies/mow1450467751576.image |
| 66. | Дана піктограма означає наступний профіль двигуна з постійною швидкістю, постійною силою або обертаючим моментом  http://help.solidworks.com/2016/Russian/SolidWorks/motionstudies/hvj1450467752158.image |
| 67. | Дана піктограма означає наступний профіль двигуна з постійною швидкістю, постійною силою або обертаючим моментом  http://help.solidworks.com/2016/Russian/SolidWorks/motionstudies/cux1450467753713.image |
| 68. | Дана піктограма означає наступний профіль двигуна з постійною швидкістю, постійною силою або обертаючим моментом  http://help.solidworks.com/2016/Russian/SolidWorks/motionstudies/vlj1450467754216.image |
| 69. | Кожен запуск завдання і закінчення на Timeline View ідентифікується з |
| 70. | Чи можна здійснити експорт таблиці завдань в файл з розширенням csv для подальшого використання в програмах управління автоматикою |
| 71. | Чи можна при моделюванні руху на основі подій визначати силу контакту компонентів? |
| 72. | На даному рисунку показані налаштування наступного типу двигуна |
| 73. | Спряження шляху обмежує обрану точку компонента |
| 74. | Чи можна визначити крок й відхилення компонента при проходженні шляху? |
| 75. | В якості траєкторії можуть бути використані |
| 76. | При побудові шляху для складних кривих доречно використовувати |
| 77. | Що означає опція «Свободно» в налаштуваннях спряження шляху |
| 78. | Що означає опція «Відстань уздовж шляху» в налаштуваннях спряження шляху |
| 79. | Закон руху двигуна шляху можна сформувати шляхом використання |
| 80. | Що означає опція «Відсоток уздовж шляху» в налаштуваннях спряження шляху |
| 81. | Рух компонента вздовж шляху забезпечується |
| 82. | На рисунку нижче показано |
| 83 | Виділена піктограмка на рисунку (компонента «HYDRAULIC CYLINDER») означає, що |
| 84. | Виділена піктограмка на рисунку (компонента «GRAB SIDE») означає, що |
| 85. | «0 повторений» на рисунку нижче означає, що |
| 86. | Визначити профіль переміщення двигуна шляху по інтервалах руху можна за допомогою |
| 87. | Спряження шляху відноситься до |
| 88. | Анімація — це дослідження руху, яке моделює |
| 89. | Дослідження руху є графічним моделюванням |
| 90. | У дослідження руху можна включити |
| 91. | Ключові точки можна використовувати для |
| 92. | Basic Motion |
| 93. | Basic Motion |
| 94. | Аналіз руху |
| 95. | Чи можна змінювати колір компонента збірки під час дослідження руху? |
| 96. | Чи можна змінювати відображення компонента збірки під час дослідження руху? |
| 97. | Чи можна копіювати ключові точки на тимчасовій шкалі? |
| 99. | Чи можна створити відеокліп моделювання руху? |
| 98. | Графічне моделювання руху за рахунок точного позиціонування реалізується за рахунок |
| 100. | Чи можна створювати ключові точки для спряжень збірки та змінювати стан спряжень? |
| 101. | Чи можна задавати обертання збірки під час дослідження руху? |
| 102. | Чи можна створювати ключові точки для двигуна шляху? |
| 103. | Який вплив буде мати кількість кадрів в секунду на графічне моделювання руху? |
| 104. | Чи можливо додавати демпфери в дослідженнях де є двигун шляху, якщо мова йде про аналіз руху? |
| 105. | Вказати вірну послідовність наростання можливостей аналізу |
| 106. | Які категорії спряжень доступні в Motion |
| 107. | Чи можна завантажити несучі грані спряження шляху? |