

Потенційна завадостійкість джерел повідомлень

1. Потенційна завадостійкість приймання двійкових повідомлень
Обмеження:

1) Сигнал відомий точно.

2) Завади адитивні.

3) $p(x_1) = p(x_2) = 0,5$.

4) В якості критерію оптимальності вибираємо критерій мінімуму

повної або середньої ймовірності помилкового прийому p

(Котельникова)

$$p = p(x_1)p_1 + p(x_2)p_2 = p(x_1)(1 - q_1) + p(x_2)(1 - q_2).$$

Знайти ймовірність правильного прийому q_1 першого повідомлення
($y(t) = s_1(t) + n(t)$):

$$\int_0^T [y(t) - s_1(t)]^2 dt < \int_0^T [y(t) - s_2(t)]^2 dt;$$

$$\int_0^T n^2(t) dt < \int_0^T n^2(t) dt + 2 \int_0^T n(t)[s_1(t) - s_2(t)] dt + \int_0^T [s_1(t) - s_2(t)]^2 dt;$$

$$\int_0^T n(t)[s_1(t) - s_2(t)] dt > -\frac{1}{2} \int_0^T [s_1(t) - s_2(t)]^2 dt;$$

Розкладання Котельникова

$$q_1 = \int_{\xi_n}^{\infty} w(\xi) d\xi; \int_0^T \varphi_k(t) \varphi_l(t) dt = \begin{cases} k \neq l; 0 \\ k = l; 1/f_\beta. \end{cases}$$

Тоді

$$\xi = \int_0^T n(t)s(t) dt = \int_0^T \sum_{k=1}^n n_k \varphi_k(t) \sum_{l=1}^n s_l \varphi_l(t) dt = \sum_{k=1}^n \frac{s_l}{2f_\beta} n_k = \sum_{k=1}^n \xi_k,$$

де

$$\xi_k = \frac{s_l}{2f_\beta} n_k; m(\xi) = 0$$

тому

$$w(\xi_k) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_{\xi_k}}} \exp\left\{-\frac{\xi_k^2}{2\sigma_{\xi_k}^2}\right\}; \sigma_{\xi_k}^2 = \left(\frac{s_l}{2f_\beta}\right)^2 \sigma^2; w(\xi) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_\xi}} \exp\left\{-\frac{\xi^2}{2\sigma_\xi^2}\right\};$$

$$\sigma_\xi^2 = \sum_{k=1}^n \left(\frac{s_l}{2f_\beta}\right)^2 \sigma^2; \sigma^2 = N_0 f_\beta; \frac{1}{2f_\beta} \sum_{k=1}^n s_k^2 = \int_0^T s^2(t) dt,$$

звідки впливає формула дисперсії розподілу випадкової величини

$$\sigma_{\xi}^2 = \frac{N_0}{2} \int_0^T s^2(t) dt = \frac{N_0}{2} \int_0^T [s_1(t) - s_2(t)]^2 dt.$$

Нормована по дисперсії випадкова величина

$$t = \frac{\xi}{\sqrt{2\sigma_{\xi}}};$$

$$q_1 = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_{\xi}}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left\{-\frac{\xi^2}{2\sigma_{\xi}^2}\right\} d\xi;$$

$$\Phi(x) = \frac{\sqrt{2}}{\pi} \int_0^x e^{-t^2} dt.$$

Властивості (рис.1):

$$\Phi(-x) = -\Phi(x); \Phi(0) = 0; \Phi(\infty) = 1; \Phi(-\infty) = -1;$$

$$P\{\gamma \leq \xi \leq \beta\} = 0,5 \left[\Phi\left(\frac{\beta - m}{\sqrt{2\sigma_{\xi}}}\right) - \Phi\left(\frac{\gamma - m}{\sqrt{2\sigma_{\xi}}}\right) \right].$$

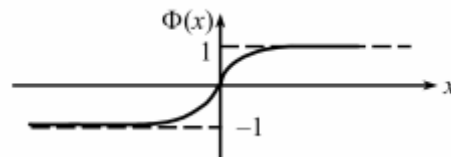


Рис.1 Функція $\Phi(x)$

$$m = 0; \beta = \infty; \gamma = \xi_n / \sqrt{2\sigma_{\xi}};$$

$$\xi_n = \frac{\int_0^T (S_1(t) - S_2(t))^2 dt}{2\sqrt{2} \sqrt{\frac{N_0}{2} \int_0^T (S_1(t) - S_2(t))^2 dt}} = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\int_0^T (S_1(t) - S_2(t))^2 dt}{N_0}}.$$

$$q_1 = 0,5 \left[\Phi(\infty) + \Phi\left[\frac{\int_0^T [s_1(t) - s_2(t)]^2 dt}{2\sqrt{2} \sqrt{\frac{N_0}{2} \int_0^T [s_1(t) - s_2(t)]^2 dt}} \right] \right] =$$

$$= 0,5 \left[1 + \Phi\left[\sqrt{\frac{\int_0^T [s_1(t) - s_2(t)]^2 dt}{2N_0}} / \sqrt{2} \right] \right] = 0,5 \left[1 + \Phi\left[\frac{\alpha}{\sqrt{2}} \right] \right],$$

де

$$\alpha = \sqrt{\frac{\int_0^T [s_1(t) - s_2(t)]^2 dt}{2N_0}}; p_1 = 0,5 \left[1 - \Phi \left[\frac{\alpha}{\sqrt{2}} \right] \right].$$

Повна ймовірність помилкового прийому

$$P_{p(x_1)=p(x_2)-0,5} = 0,5 \left[1 - \Phi \left[\frac{\alpha}{\sqrt{2}} \right] \right].$$

2 Завадостійкість прийому сигналу з амплітудною, частотною і фазовою модуляцією, криві завадостійкості

1. Амплітудна модуляція (рис.2)

$$\alpha_{AM} = \sqrt{\frac{E}{2N_0}} = \frac{h}{\sqrt{2}}; \quad \frac{E}{N_0} = h_0^2;$$
$$P_{AM} = 0,5 \left[1 - \Phi \left[\frac{h_0}{2} \right] \right]; \quad E = P_c T.$$

2. Частотна модуляція (рис.2)

$$\alpha_{ЧМ} = \sqrt{\frac{E}{N_0}} = h_0;$$
$$P_{ЧМ} = 0,5 \left[1 - \Phi \left[\frac{h_0}{\sqrt{2}} \right] \right].$$

3. Фазова модуляція (рис. 2)

$$\alpha_{ФМ} = \sqrt{\frac{2E}{N_0}} = h_0 \sqrt{2}; \quad P_{ФМ} = 0,5 [1 - \Phi(h_0)].$$

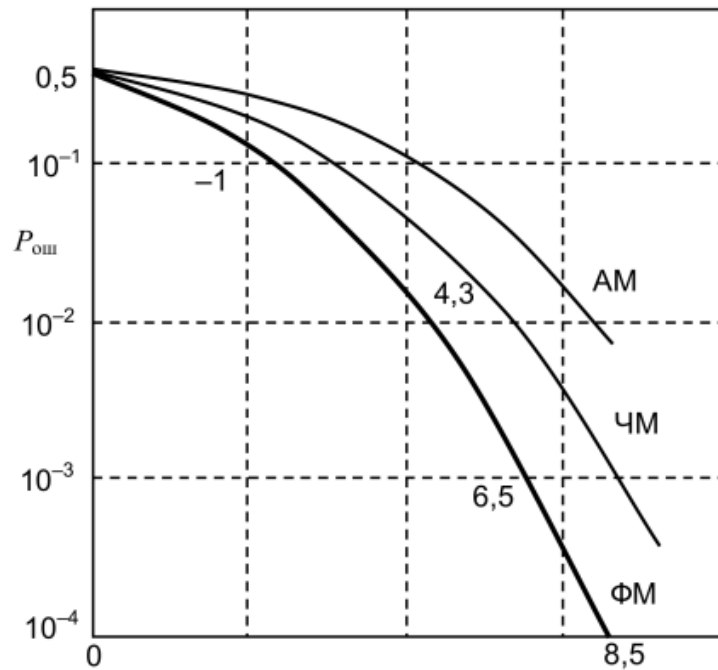


Рис.2. Криві завадостійкості

У загальному випадку

$$P = 0,5 [1 - \Phi(\gamma h_0)],$$

де

$$\gamma_{\text{АМ}} = 1/2; \gamma_{\text{ЧМ}} = 1/\sqrt{2}; \gamma_{\text{ФМ}} = 1.$$

Завадостійкість прийому на фоні випадкових перешкод

Необхідно знайти ймовірність помилки

$$P = f(h_0^2)$$

при вихідних даних:

$$p(x_1) = p(x_2) = 0,5;$$

Ймовірність помилки для двійкового сигналу визначається ймовірностями правильного прийому p_1 і p_2 :

$$P = 0,5(p_1 + p_2)$$

Згідно з правилом прийняття рішення:

$$\int_0^T y(t) s_1(t) dt < \int_0^T y(t) s_2(t) dt ;$$

$$y(t) = s_i(t) + n(t) + u_n(t),$$

звідси
 $\xi < \xi_{\text{порогове}}$;

$$s_{1-2}(t) = s_1(t) - s_2(t); \quad \xi = \int_0^T n(t)s_{1-2}(t)dt; \quad m_\xi = 0;$$

$$\sigma_\xi^2 = \frac{N_0}{2} \int_0^T s_{1-2}^2(t)dt = N_0 E(1 - r_{1,2});$$

$$\xi_n = -E(1 - r_{1,2} + h_n r_{1-2,n}); \quad h_n^2 = E_n / E,$$

де φ – кут між векторами сигналів; $r_{1,2}$ – коефіцієнт подібності між першим і другим сигналами:

$$r_{1,2n} = \frac{\int_0^T s_{1-2}(t)u_n(t)dt}{\sqrt{E_n} \sqrt{E}};$$

$$\begin{aligned} \frac{\xi_n}{\sqrt{2}\sigma_\xi} &= \frac{E(1 - r_{1,2} + h_n r_{1-2,n})}{\sqrt{2}\sqrt{N_0}E(1 - r_{1,2})} = h_0 \left(\frac{\sqrt{1 - r_{1,2}}}{\sqrt{2}} + \frac{h_n r_{1-2,n}}{\sqrt{2}\sqrt{1 - r_{1,2}}} \right) = \\ &= h_0 \left(\sqrt{0,5(1 - r_{1,2})} + \frac{h_n r_{1-2,n}}{\sqrt{0,5(1 - r_{1,2})}} \right) = h_0 \sqrt{0,5(1 - r_{1,2})} \left(1 + \frac{h_n r_{1-2,n}}{1 - r_{1,2}} \right); \end{aligned}$$

$$\frac{\xi_n}{\sqrt{2}\sigma_\xi} = h_0 \sqrt{0,5(1 - r_{1,2})} (1 + \beta); \quad \beta = \frac{h_n r_{1-2,n}}{1 - r_{1,2}}.$$

$$h_n = \frac{\uparrow E_n}{E}; \quad \beta = \frac{h_n \uparrow r_{1-2,n}}{1 - r_{1,2}}$$

$$\downarrow h_n = \frac{E_n}{\uparrow E}; \quad \Rightarrow \beta = \frac{h_n \uparrow r_{1-2,n}}{1 - r_{1,2}}$$

Ймовірність помилкового прийому першого повідомлення

$$p_1 = 0,5 \left[1 - \Phi \left[h_0 (1 + \beta) \sqrt{0,5(1 - r_{1,2})} \right] \right].$$

Нелінійна функція

$$p_2 = 0,5 \left[1 - \Phi \left[h_0 (1 - \beta) \sqrt{0,5(1 - r_{1,2})} \right] \right].$$

Якщо кореляційний момент $r_{1,2,n}$ близький до одиниці, то така перешкода називається імітаційною.

3 Узгоджений фільтр

Кореляційні інтеграли можна обчислити на основі узгодженого фільтру (УФ).

Якщо на вхід УФ подати вхідний сигнал $y(t)$, то напруга на виході буде

$$z(t) = \int_0^t h(\tau) y(t - \tau) d\tau,$$

де $h(\tau)$ – імпульсна характеристика фільтра. Виберемо $h(\tau)$ такою, щоб у момент часу $t = T$ отримати максимальне значення відношення сигнал/шум:

$$h_{с/ш}^2 \rightarrow \max ;$$
$$P_{с\text{ вих}} = \left(\int_0^T h(\tau) u_S(t - \tau) d\tau \right)^2 ; \quad P_{ш\text{ вих}} = \left(\int_0^T h(\tau) n(t - \tau) d\tau \right)^2 .$$

Рішенням цієї задачі є функція

$$h(\tau) = A S(t_0 - \tau) .$$

Для фізичної реалізації фільтра необхідно, щоб

$$h(\tau) = 0, \text{ при } \tau < 0,$$

якщо $t_0 \geq T$, то умова фізичної реалізованості виконується, оскільки при цьому

$$(t_0 - \tau) > T \rightarrow u_S(t_0 - \tau) = 0, \text{ при } \tau < 0.$$

Реакція на сигнал узгодженого фільтра тривалістю T існує тільки на тривалості $2T$.

Передаточна функція УФ визначається перетворенням Фур'є:

$$K(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) e^{-j\omega t} dt = A \int_{-\infty}^{+\infty} S(t_0 - \tau) e^{-j\omega t} dt =$$
$$= A \int_{-\infty}^{+\infty} S(\tau) e^{-j\omega(t_0 - \tau)} d\tau = AS^*(j\omega) e^{-j\omega t_0} .$$

Відгук УФ тоді одержимо у вигляді

$$z(T) = A \int_0^T y(T - \tau) u_S(T - \tau) d\tau = A \int_0^T y(t) u_S(t) dt.$$

Узгоджений фільтр служить для формування одного відліку, за яким судять про те, який сигнал був переданий.

Тепер доведемо, що

$$h_{\text{с/ш}}^2(T) \rightarrow \max$$

якщо фільтр узгоджено:

$$P_{\text{ш}} = \frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} |K(j\omega)|^2 d\omega$$

$$h^2 = \frac{\left| \int_{-\infty}^{+\infty} S(j\omega) K(j\omega) e^{j\omega t_0} d\omega \right|^2}{\frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} |K(j\omega)|^2 d\omega}.$$

Згідно з нерівністю Буняковского–Шварца

$$\left(\int_a^b A(x) B(x) dx \right)^2 \leq \int_a^b A^2(x) dx \int_a^b B^2(x) dx$$

рівність наступає, якщо $B(x) = aA(x)$:

$$A(\omega) = S^*(j\omega) \exp(-j\omega t_0); \quad B(\omega) = K(j\omega); \quad A^*(\omega) = S(j\omega) \exp(-j\omega t_0);$$

$$\begin{aligned} h^2(T) &\leq \frac{\int_{-\infty}^{+\infty} |S(j\omega) e^{j\omega t_0}|^2 d\omega \int_{-\infty}^{+\infty} |K(j\omega)|^2 d\omega}{\frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} |K(j\omega)|^2 d\omega} = \\ &= \frac{2}{N_0} \int_{-\infty}^{+\infty} |S(j\omega)|^2 d\omega = \frac{2E}{N_0} = 2h_0^2. \end{aligned}$$

Реалізація узгодженого фільтра (рис.3, 4):

$$u_S(t) = \sum_{k=0}^N X(k) \frac{\sin 2\pi\Delta F(t - k\Delta t)}{2\pi\Delta F(t - k\Delta t)}.$$

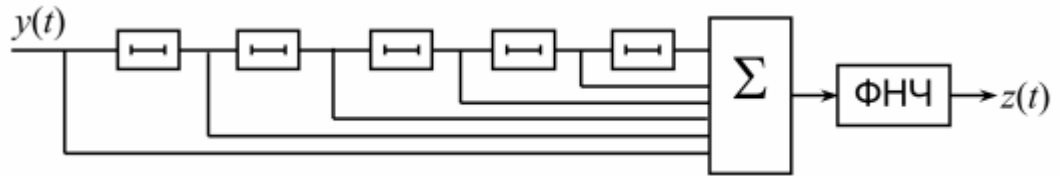


Рис.3. Нерекурсивний фільтр

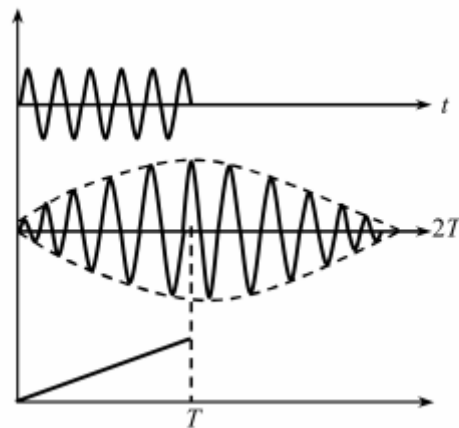


Рис. 4. Вхідний і вихідний сигнали фільтра

4 Потенційна завадостійкість прийому недвійкових повідомлень

Кількість рівноймовірних повідомлень N ($N > 2$).

Двійкові:

$$\begin{cases} x_1 \rightarrow s_1(t) \\ x_2 \rightarrow s_2(t) \end{cases}$$

а) Недвійкові:

$$\begin{cases} x_1 \rightarrow s_1(t) \\ x_2 \rightarrow s_2(t) \\ \vdots \\ x_n \rightarrow s_n(t) \end{cases}$$

б)

$$k \rightarrow N = 2^k.$$

1. Структурна схема приймача недвійкових повідомлень на основі правила максимуму функції правдоподібності (рис.5):

$$r_1 = \int_0^T s_1(t)y(t)dt;$$

$$r_2 = \int_0^T s_2(t)y(t)dt;$$

$$\vdots$$

$$r_n = \int_0^T s_n(t)y(t)dt.$$

Правило:

$$r_m > r_i (i \neq m)$$

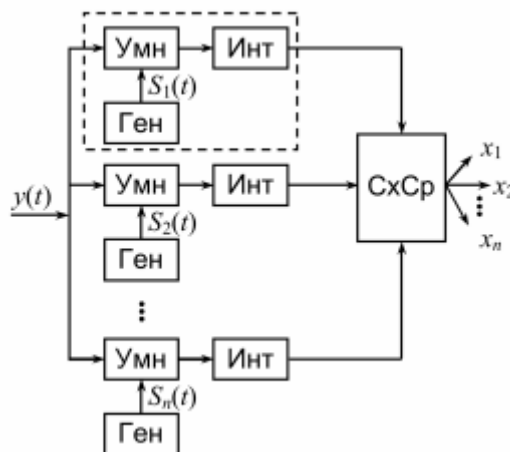


Рис.5. Структурна схема приймача недвійкових повідомлень на основі правила максимуму функції правдоподібності

На рис.5 позначено: Умн – помножувач; Ген – генератор; Инт - інтегратор, СхСр – схема порівняння.

Максимальна завадостійкість забезпечується при максимальних відстанях між сигналами.

Еквідистантня система сигналів – це система, відстані між кожною парою яких однакові і максимально можливі.

Розрізняють ортогональні (рис.6) і симплексні (рис.7) системи сигналів.

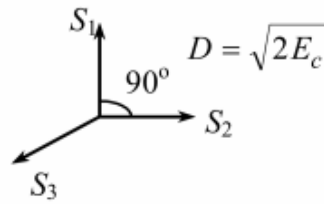


Рис. 15.6. Ортогональні системи для N=3

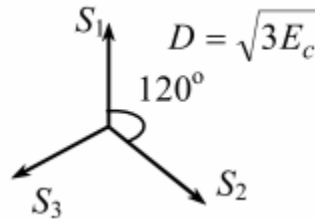


Рис. 15.7. Симплексні системи для N=3

$$\int_0^T s_m(t)y(t)dt > \int_0^T s_i(t)y(t)dt, \quad \xi_m > \xi_i, \quad i = 1(1), n, \quad i \neq m.$$

Ймовірність правильного прийому Q

$$Q = \int_{-\infty}^{\infty} P(\xi_i < \xi_m)^{N-1} W(\xi_m) d\xi_m.$$

$$P(\xi_i < \xi_m) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sigma_{\xi} \int_{-\infty}^{\xi_m} \exp\left\{-\frac{\xi^2}{2\sigma_{\xi}^2}\right\} d\xi,$$

$\bar{\xi}$ – середнє значення □

$$W(\xi_m) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_{\xi_m}} \exp\left\{-\frac{(\xi_m - \bar{\xi}_m)^2}{2\sigma_{\xi_m}^2}\right\}; \quad \frac{\xi_m - \bar{\xi}_m}{\sqrt{2}\sigma_{\xi_m}} = \theta;$$

$$Q = \frac{1}{\sqrt{\pi}2^{N-1}} \int_{-\infty}^{\infty} [1 + \Phi(\theta + h_0)]^{N-1} e^{-\theta^2} d\theta.$$

Одним із способів підвищення завадостійкості є кодування укрупненням:

$$N = 2^k; \quad h_0^2 = E/N_0 = kE_2/N_0 = k h_{02}^2,$$

де E_2 – енергія на один двійковий елемент або на один біт інформації;
 kh_{02}^2 – кількість інформації на один символ.

$$\begin{aligned} 00 &\rightarrow s_1 \\ 01 &\rightarrow s_2 \\ 10 &\rightarrow s_3 \\ 11 &\rightarrow s_4 \end{aligned}$$

P_{m_b} – верхня гранична оцінка ймовірності помилки:

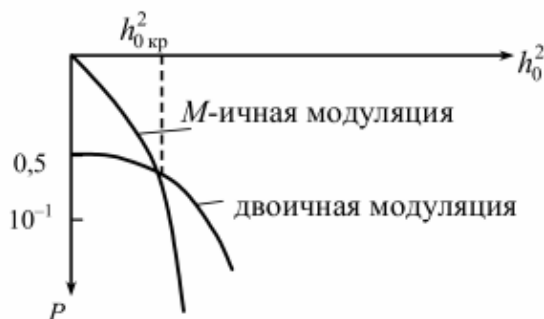
$$P_1 = 0,5 \left[1 - \Phi \left[\frac{\alpha}{\sqrt{2}} \right] \right]; \quad P_{m_b} = \frac{N-1}{2} \left[1 - \Phi \left(\frac{\alpha_{m_i}}{\sqrt{2}} \right) \right];$$

$$\alpha_{m_i} = \sqrt{\frac{\int_0^T [s_m(t) - s_i(t)]^2 dt}{2N_0}}, \quad i = 1 \dots N, i \neq m; \quad \frac{\alpha_{m_i}}{\sqrt{2}} = \sqrt{0,5kh_{02}^2 (1 - \cos \varphi_{m_i})}.$$

Суперечливі фактори (рис.8):

Якщо розмір блока k збільшується, то N збільшується теж, що приводить до збільшення P_{m_b} .

При цьому, якщо k збільшується, то збільшується α_{m_i} , при цьому зменшується P_{m_b} , тобто існує граничне значення $h_{пор}^2$, при якому при $h_{02}^2 < h_{пор}^2$ ймовірність помилки P_n зростає і зменшується при $h_{02}^2 > h_{пор}^2$



$$\boxed{h_{02\text{кр}}^2 = 0,693}$$

$$h_{02}^2 > h_{02\text{кр}}^2 : c \uparrow N \Rightarrow \downarrow P$$

$$h_{02}^2 < h_{02\text{кр}}^2 : c \downarrow N \Rightarrow \uparrow P$$

$$N_3 > N_2 > N_1$$

Рис.8. Криві завадостійкості

На основі послідовності перетворень, що дозволяють визначити значення h_{02}^2 знайдемо співвідношення для швидкості та пропускну здатності каналу:

$$P_2 < 0,5 \exp(-h_{02}^2/2); \quad P_m < 0,5N \exp\left(-\frac{1}{2}h_{20}^2 \log_2 N\right);$$

$$h_{20}^2 = \frac{P_c T_2}{N_0} = \frac{P_c}{N_0} = \frac{1}{V}; \quad H_2(A) = 1; \quad V = \frac{H(A)}{T};$$

$$h_{m0}^2 = \frac{P_c T_m}{N_0} = \frac{P_c T_2}{N_0} \log N = h_{20}^2 \log N;$$

$$\begin{aligned} P_m &< \frac{1}{2} N \exp\left(-\frac{1}{2} \frac{P_c}{T_0} \frac{\log N}{V}\right) = \frac{1}{2} e^{\ln N} \exp\left(-\frac{1}{2} \frac{P_c}{T_0} \frac{\log N \log e}{V}\right) = \\ &= \frac{1}{2} \exp\left(+\ln N \left(1 - \frac{1}{2} \frac{P_c}{N_0} \frac{\log e}{V}\right)\right), \end{aligned}$$

зі збільшенням N зменшується P_m , якщо

$$1 - \frac{1}{2} \frac{P_c}{N_0} \frac{\log e}{V} < 0.$$

Звідки при $\Delta F = \infty$

$$V < \frac{1}{2} \frac{P_c}{N_0} \log e = C_\infty,$$

тобто отримуємо відоме співвідношення для каналу з перешкодами $V < C$.