

### План лекції

#### Тема 4. Моніторинг кластерних та високодоступних середовищ (HA-cluster)

- Вступ. Роль кластерів і HA у сучасних IT-інфраструктурах
- Основні поняття та терміни кластерних середовищ
- Архітектура кластерного середовища як об'єкта моніторингу
- Об'єкти моніторингу у кластерних та HA-середовищах
- Ключові метрики та показники моніторингу
- Особливості та проблеми моніторингу HA-кластерів
- Підходи до побудови системи моніторингу HA-середовищ
- Інструменти моніторингу кластерних та HA-середовищ
- Безпека та надійність моніторингу кластерів
- Типові сценарії та практичні приклади
- Порівняння моніторингу HA-кластерів з іншими середовищами

### Вступ. Роль кластерів і HA у сучасних IT-інфраструктурах

#### ➤ Поняття відмовостійкості (Fault Tolerance), високої доступності (High Availability) та масштабованості

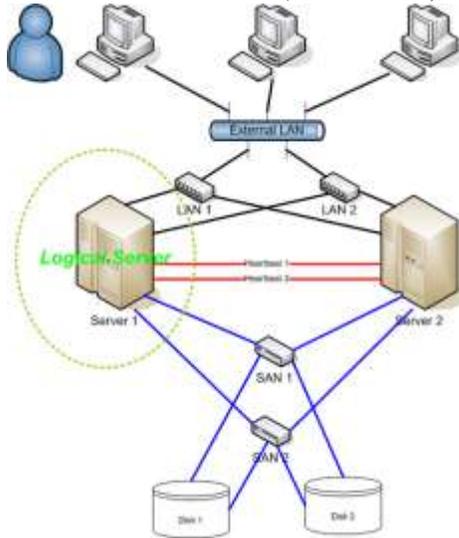


Рис. 4.1. Two-node high-availability cluster network diagram

Розглядаючи сучасні IT-інфраструктури, ми вже не можемо обмежуватися уявленням про окремих сервер або окрему інформаційну систему. Сьогодні майже кожен критично важливий сервіс є розподіленим за своєю природою і повинен працювати безперервно, незалежно від збоїв, пікових навантажень чи апаратних відмов. Саме тому в центрі уваги опиняються такі базові поняття, як відмовостійкість, висока доступність та масштабованість.

Відмовостійкість, або *Fault Tolerance*, описує здатність системи продовжувати функціонування навіть у разі відмови окремих її компонентів. Важливо підкреслити, що мова йде не про повну відсутність відмов, а про готовність системи до них. Збоїв в апаратному забезпеченні, мережі або програмному середовищі є неминучими, і завдання інфраструктури полягає в тому, щоб такі збої не призводили до повної зупинки сервісів. Кластерні архітектури дозволяють реалізувати цю ідею шляхом надлишковості та взаємного резервування вузлів.

Висока доступність, або *High Availability*, тісно пов'язана з відмовостійкістю, але має інший акцент. Якщо відмовостійкість відповідає на питання «чи зможе система працювати при відмові», то висока доступність відповідає на питання «наскільки швидко сервіс буде відновлено і чи помітить це користувач». У HA-системах ключовим показником стає час простою, який прагнуть мінімізувати. Саме тому тут активно застосовуються автоматизовані механізми виявлення відмов і перемикання сервісів між вузлами кластера.

Окремо слід виділити масштабованість, яка відображає здатність системи адаптуватися до змін навантаження та зростання потреб. Сучасні сервіси можуть

різко змінювати кількість користувачів або обсяг оброблюваних даних, і кластерні підходи дозволяють гнучко реагувати на такі зміни шляхом додавання або перерозподілу ресурсів без повної перебудови інфраструктури.

#### ➤ Чому кластери є критичними об'єктами моніторингу

Кластерні та високодоступні середовища належать до категорії критичних об'єктів IT-інфраструктури насамперед тому, що на них зазвичай покладаються найбільш важливі сервіси. Це можуть бути системи електронної комерції, банківські платформи, корпоративні інформаційні системи, сервіси зв'язку або державні інформаційні ресурси. Будь-яка деградація їх роботи має безпосередній вплив на бізнес або суспільство.

Особливість кластерів полягає в тому, що відмова окремого компонента не завжди призводить до негайної зупинки сервісу. Система може залишатися доступною, але працювати в аварійному або перевантаженому режимі, використовуючи резервні ресурси. Без належного моніторингу такі стани можуть залишатися непоміченими, що створює ілюзію стабільності, хоча насправді рівень надійності вже значно знижений.

Моніторинг у кластерних середовищах повинен фіксувати не лише факт доступності сервісу, а й загальний стан кластера: чи всі вузли працездатні, чи збережене резервування, чи не виникають аномалії у взаємодії між компонентами. Саме тому кластери вимагають більш глибокого і контекстного моніторингу, ніж одиночні системи.

#### ➤ Місце HA-кластерів у забезпеченні безперервності сервісів (BCP, DRP)

У сучасних організаціях IT-інфраструктура є основою бізнес-процесів, а її стабільність безпосередньо пов'язана з фінансовими та репутаційними ризиками. У цьому контексті HA-кластери відіграють ключову роль у реалізації стратегій *Business Continuity Planning* та *Disaster Recovery Planning*.

HA-кластер дозволяє забезпечити безперервність сервісів навіть у разі локальних аварій, таких як відмова сервера або мережевого компонента. Завдяки автоматичному перемикаю сервісів між вузлами мінімізується час простою, що є критично важливим для виконання вимог SLA та підтримання довіри користувачів.

З точки зору DRP, моніторинг кластерів забезпечує контроль готовності системи до аварійних сценаріїв. Дані моніторингу дозволяють оцінити, чи коректно працюють механізми резервування, наскільки швидко відбувається відновлення і чи відповідає реальна поведінка системи задекларованим планам відновлення.

#### ➤ Взаємозв'язок моніторингу кластерів з моніторингом віртуалізації та контейнерів

У більшості сучасних IT-інфраструктур кластери не існують як ізольовані фізичні системи. Найчастіше вони розгортаються на базі віртуалізованих середовищ або слугують основою для роботи контейнерних платформ. Це створює тісний взаємозв'язок між різними рівнями інфраструктури, який обов'язково слід враховувати під час організації моніторингу.

Проблеми на рівні гіпервізора, мережі або сховища можуть проявлятися як кластерні інциденти, наприклад у вигляді помилкових перемикань або втрати вузлів. Аналогічно, проблеми в кластері можуть впливати на стабільність контейнерних сервісів, навіть якщо самі контейнери працюють коректно.

Тому ефективний моніторинг кластерних та високодоступних середовищ має бути інтегрованим і багаторівневим. Він повинен поєднувати дані з фізичного рівня, віртуалізації, кластерного керування та сервісного рівня, формуючи цілісне уявлення про стан інфраструктури. Саме такий підхід дозволяє не лише реагувати на інциденти, а й розуміти їх причини та запобігати повторенню в майбутньому.

### Основні поняття та терміни кластерних середовищ

#### ➤ **Визначення кластера**

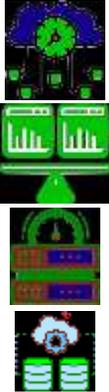
Перш ніж говорити про моніторинг, необхідно чітко зрозуміти, що саме ми називаємо кластером у контексті IT-інфраструктури. У загальному вигляді кластер — це група взаємопов'язаних обчислювальних вузлів, які працюють як єдине логічне ціле з точки зору користувача або сервісу. Кожен вузол кластера є окремою системою, але завдяки спеціальному програмному забезпеченню та мережній взаємодії вони координують свою роботу.

Ключовою особливістю кластера є те, що він приховує внутрішню складність від зовнішнього світу. Користувач або клієнтський застосунок зазвичай не знає, на якому саме вузлі виконується сервіс у конкретний момент часу. Для нього кластер виглядає як один ресурс — один сервіс, одна адреса, одна точка доступу. Саме ця властивість робить кластерні середовища настільки привабливими для побудови надійних та масштабованих систем.

Важливо також підкреслити, що кластер — це не просто «декілька серверів». Це система з власною логікою керування, механізмами синхронізації, контролю стану вузлів і ресурсів. Тому з точки зору моніторингу кластер завжди є більш складним об'єктом, ніж одиночна система.

#### ➤ **Типи кластерів за призначенням**

Хоча загальна ідея кластеризації є спільною, на практиці кластери створюються для різних цілей. Саме призначення кластера визначає його архітектуру, поведінку у разі відмов і, відповідно, вимоги до моніторингу.



HA-кластери, або кластери високої доступності, орієнтовані насамперед на мінімізацію простою сервісів. У таких кластерах зазвичай працює обмежена кількість вузлів, між якими відбувається автоматичне перемикання сервісів у разі відмови. Основна мета — забезпечити безперервну роботу критичних сервісів навіть при втраті одного з компонентів.

Load Balancing-кластери зосереджені на розподілі навантаження між вузлами. У цьому випадку всі або більшість вузлів одночасно обробляють запити, а кластер виступає як механізм балансування. Такі кластери можуть не мати повноцінних механізмів збереження стану або резервування, але вони дозволяють ефективно масштабувати сервіси під високі навантаження.

High Performance Computing (HPC) кластери, або кластери високопродуктивних обчислень, використовуються для виконання складних наукових, інженерних або аналітичних задач. Тут на перший план виходить максимальна обчислювальна потужність і ефективність паралельних обчислень, а не доступність сервісу для кінцевого користувача. Моніторинг таких кластерів має свою специфіку, зосереджену на продуктивності та використанні ресурсів.

Storage-кластери призначені для забезпечення надійного та масштабованого зберігання даних. У них ключовими є механізми реплікації, синхронізації та відновлення даних. Для моніторингу тут особливо важливими стають показники цілісності, затримок доступу та стану реплік.

#### ➤ **Активний/активний та активний/пасивний режими**

Одним із фундаментальних понять у кластерних середовищах є режим роботи вузлів. Найпоширенішими є активний/активний та активний/пасивний режими.

В активному/пасивному режимі лише один вузол у кожний момент часу виконує сервіс, тоді як інший перебуває в режимі очікування. Пасивний вузол готовий негайно перебрати на себе роботу у разі відмови активного. Така модель є відносно простою в реалізації та моніторингу, але вона не дозволяє повністю використовувати всі ресурси кластера.

В активному/активному режимі декілька вузлів одночасно обслуговують запити або виконують сервіси. Це підвищує ефективність використання ресурсів і забезпечує кращу масштабованість, але водночас ускладнює керування станом та моніторинг. У таких середовищах особливо важливо відстежувати узгодженість роботи вузлів і коректність розподілу навантаження.

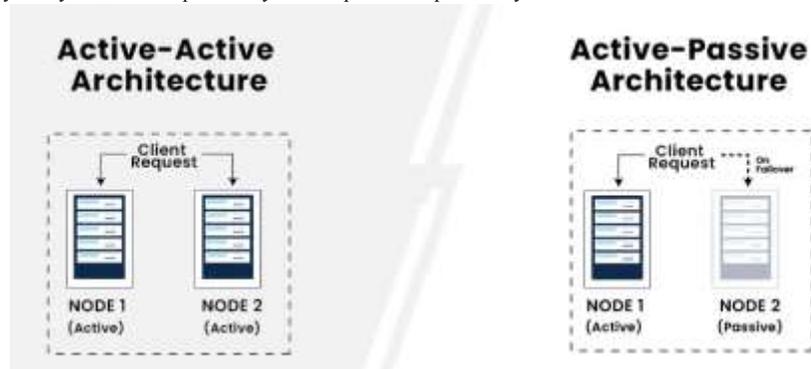


Рис.4.2. Active-Active & Active-Passive архітектура.

#### ➤ **Failover, Failback, Quorum, Split-brain**

Для розуміння поведінки кластерів у разі збоїв необхідно чітко розрізняти кілька ключових термінів.

**Failover** — це процес автоматичного перемикання сервісу або ресурсу з одного вузла на інший у разі відмови. Для користувача це може виглядати як короткочасна затримка або взагалі бути непомітним.



**Failback** — це зворотний процес, коли після відновлення основного вузла сервіс повертається на нього. Важливо зазначити, що failback не завжди відбувається автоматично, і в багатьох системах його виконують контролювано, щоб уникнути додаткових ризиків.

**Quorum** — це механізм, який дозволяє кластеру приймати узгоджені рішення щодо свого стану. Він визначає, яка частина вузлів має право керувати ресурсами. Quorum є критично важливим для запобігання небезпечним ситуаціям, коли кілька частин кластера вважають себе активними одночасно.

**Split-brain** — одна з найнебезпечніших проблем у кластерних середовищах. Вона виникає тоді, коли через втрату зв'язку вузли кластера починають працювати незалежно, вважаючи себе єдиними активними. У такому стані можливі серйозні порушення цілісності даних та некоректна робота сервісів. Саме тому виявлення і попередження split-brain є важливим завданням як кластерного керування, так і систем моніторингу.

#### ➤ **SLA, SLO, SLI у контексті кластерів**



Завершуючи розгляд базових термінів кластерних середовищ, варто окремо зупинитися на поняттях SLA, SLO та SLI, які тісно пов'язані з експлуатацією кластерів і, зокрема, з організацією їх моніторингу. Саме ці поняття дозволяють формалізувати вимоги до доступності, надійності та якості роботи сервісів, що функціонують у кластерному середовищі.

**SLI (Service Level Indicator)** — це кількісний показник, який відображає фактичний стан або поведінку сервісу. У кластерних середовищах SLI базуються на даних системного та мережевого моніторингу і можуть характеризувати доступність сервісу, тривалість простоїв, час відновлення після відмови, затримки обробки запитів або частоту помилок. Фактично SLI відповідає на питання, що саме і в якій формі ми вимірюємо, щоб об'єктивно оцінити роботу кластера або сервісу, який у ньому розгорнуто.

**SLO (Service Level Objective)** описує цільові значення або допустимі межі для відповідних SLI. Якщо SLI показує реальний стан системи, то SLO визначає, яким цей стан має бути з точки зору очікувань експлуатації. У контексті HA-кластерів SLO можуть задавати мінімально допустимий рівень доступності сервісу, максимально допустимий час простою або граничний час відновлення після відмови. Саме SLO безпосередньо впливають на проєктні рішення щодо архітектури кластера, рівня резервування та вибору механізмів автоматичного перемикавання.

**SLA (Service Level Agreement)** є формалізованою угодою між постачальником сервісу та його споживачем, у якій закріплюються зобов'язання щодо рівня сервісу. На відміну від SLI та SLO, які мають переважно технічний характер, SLA є організаційно-правовим документом. У кластерних системах саме механізми високої доступності дозволяють виконувати вимоги SLA, забезпечуючи необхідний рівень надійності та мінімальний час простою.

Важливо підкреслити, що ці три поняття утворюють логічно послідовний ланцюг. Моніторинг кластерів забезпечує збір даних для обчислення SLI, на основі яких оцінюється відповідність роботи системи встановленим SLO. Досягнення цих цілей, у свою чергу, є технічною основою для виконання умов SLA. Без коректно налаштованого моніторингу всі ці показники залишаються декларативними, тоді як у кластерних та високодоступних середовищах вони мають бути підтверджені реальними, вимірюваними даними.

Таким чином, SLI, SLO та SLA виступають своєрідним містком між технічною реалізацією HA-кластерів і вимогами бізнесу або користувачів, а система моніторингу стає ключовим інструментом забезпечення цього зв'язку.

### Архітектура кластерного середовища як об'єкта моніторингу

#### ➤ **Типова архітектура HA-кластера**

Щоб ефективно організувати моніторинг кластерного та високодоступного середовища, необхідно насамперед розуміти його архітектуру. Саме архітектурні особливості визначають, які компоненти слід контролювати, які метрики є критичними та якими інструментами доцільно користуватися. HA-кластер не є монолітною системою — це багатокомпонентне середовище, у якому кожен елемент відіграє свою роль у забезпеченні доступності сервісів.

Типова архітектура HA-кластера складається з кількох рівнів: обчислювальних вузлів, мережевої інфраструктури, спільних ресурсів та системи керування кластером. З точки зору моніторингу важливо розглядати ці рівні не ізольовано, а як взаємопов'язану систему, де відмова або деградація одного компонента може вплинути на загальний стан кластера.

#### ➤ **Кластерні вузли (nodes)**

Кластерні вузли є базовими елементами будь-якого HA-кластера. Кожен вузол — це окрема фізична або віртуальна машина, яка має власні обчислювальні ресурси, операційну систему та набір сервісів. У нормальному режимі роботи вузли або одночасно обслуговують навантаження, або перебувають у стані очікування, залежно від обраної моделі кластера.

З точки зору моніторингу вузли кластера контролюються як окремі системи, але з урахуванням їх ролі у кластері. Важливо відстежувати не лише стандартні показники, такі як завантаження процесора, використання пам'яті або стан дискової підсистеми, а й їх готовність до виконання кластерних функцій. Наприклад, вузол може бути формально доступним, але не здатним коректно брати участь у кластері через проблеми з мережевою взаємодією або кластерними службами.

#### ➤ **Мережеві компоненти**

Мережа є критично важливим елементом архітектури HA-кластера, оскільки саме через неї забезпечується координація роботи вузлів. Кластерні середовища зазвичай використовують кілька логічно або фізично розділених мереж: для обміну службовими повідомленнями, для доступу клієнтів до сервісів та для роботи зі спільними сховищами.

Для моніторингу особливу роль відіграють канали зв'язку між вузлами, які використовуються для обміну сигналами життєздатності, так звані heartbeat-повідомленнями. Порушення цих зв'язків може призвести до помилкових рішень про відмову вузла або навіть до виникнення ситуації split-brain. Тому моніторинг мережі в кластерному середовищі має бути не менш детальним, ніж моніторинг обчислювальних ресурсів.

#### ➤ **Спільні ресурси (storage, IP, сервісу)**

Однією з ключових ознак HA-кластера є наявність спільних ресурсів, доступних для всіх вузлів. До таких ресурсів належать спільні сховища даних, віртуальні IP-адреси, а також сервіси, які можуть бути запущені на будь-якому з вузлів кластера.

З точки зору моніторингу спільні ресурси мають особливе значення, оскільки їхній стан безпосередньо впливає на доступність сервісу. Наприклад, проблеми зі спільним сховищем можуть зробити неможливим запуск сервісу на резервному вузлі навіть за умови коректної роботи самого вузла. Тому моніторинг має охоплювати як технічний стан цих ресурсів, так і їхню прив'язку до конкретних вузлів у кожний момент часу.

➤ **Кластерні менеджери (Pacemaker, Corosync, Windows Failover Cluster тощо)**

Керування роботою HA-кластера здійснюється спеціалізованим програмним забезпеченням — кластерними менеджерами. Вони відповідають за визначення стану вузлів, прийняття рішень щодо перемикання ресурсів і забезпечення узгодженості роботи кластера.

З погляду моніторингу кластерні менеджери є джерелом надзвичайно важливої інформації. Саме вони «знають», який вузол є активним, які ресурси де розміщені і чому було прийнято те чи інше рішення. Інтеграція системи моніторингу з кластерним менеджером дозволяє перейти від простого контролю стану компонентів до розуміння логіки поведінки кластера в цілому.

➤ **Точки спостереження (monitoring points)**

Архітектура HA-кластера визначає множину точок спостереження, з яких можна і потрібно збирати дані для моніторингу. Це можуть бути окремі вузли, мережеві інтерфейси, кластерні служби, спільні ресурси та навіть зовнішні точки доступу користувачів.

Вибір точок спостереження є критичним, оскільки від нього залежить повнота та коректність картини стану кластера. Надмірний моніторинг може створювати зайве навантаження, тоді як недостатній — призводить до пропуску важливих інцидентів. Саме тому точки спостереження повинні відповідати архітектурі та призначенню конкретного кластера.

➤ **Вплив архітектури на вибір метрик і інструментів**

Архітектура кластерного середовища безпосередньо впливає на те, які метрики мають бути включені до системи моніторингу та які інструменти доцільно використовувати. Наприклад, у кластері з активним/пасивним режимом роботи особливу увагу приділяють часу перемикання та стану резервних вузлів, тоді як у активному/активному кластері важливішими стають показники балансування навантаження та узгодженості роботи вузлів.

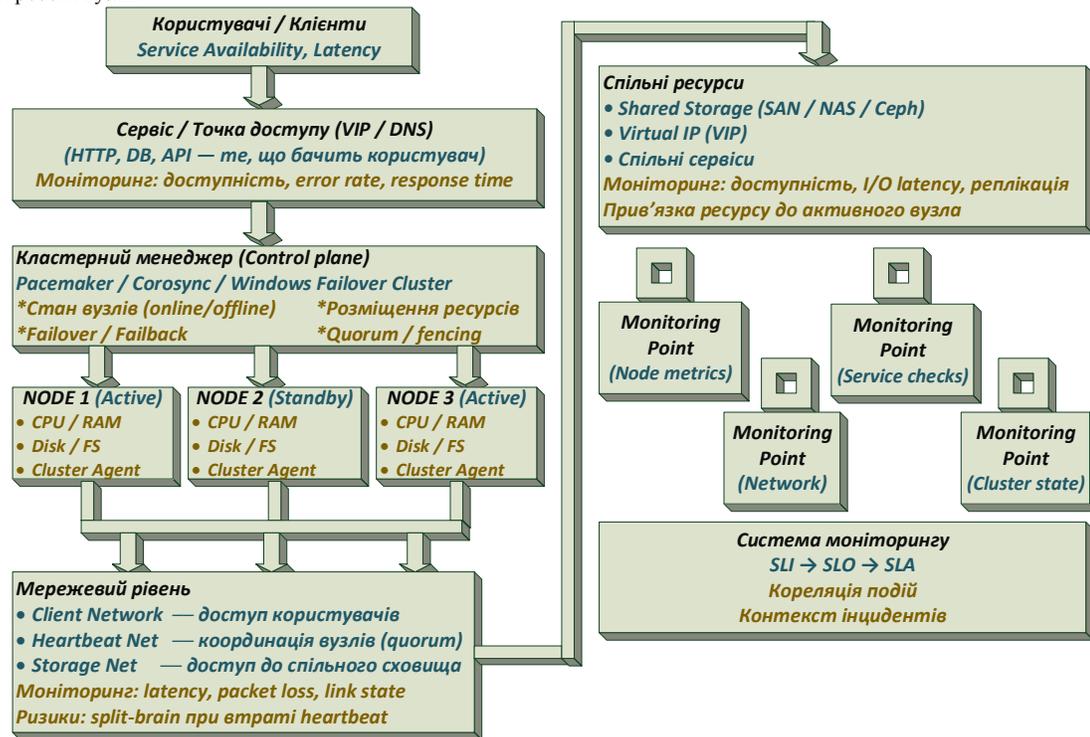


Рис. 4.3. Архітектура кластерного середовища як об'єкта моніторингу.

На рис.4.3. показана блок-схема, що коротко характеризує «Що бачить користувач і чому сервіс може бути недоступним?»

- ❖ логічні ресурси важливіші за фізичні вузли;
- ❖ мережа і storage — найчастіші «тихі» причини інцидентів;
- ❖ кластерний менеджер — ключ до розуміння поведінки системи.

А також показує, що

- Вузол це не завжди здоровий вузол для кластера.
- Мережа — найчастіша причина помилкових failover
- Без storage HA існує лише формально.

Таким чином моніторинг кластера — це не набір графіків, а відображення архітектури у метриках. Моніторинг HA-кластера не може бути універсальним або шаблонним. Він має будуватися з урахуванням конкретної архітектури, типу кластера та вимог до доступності сервісів. Саме цей підхід дозволяє перетворити моніторинг із простого інструмента спостереження на ефективний засіб управління надійністю кластерного середовища.

**Об'єкти моніторингу у кластерних та HA-середовищах**

➤ **Фізичні вузли кластера**

Найбільш очевидним об'єктом моніторингу у кластерних середовищах є фізичні вузли кластера. Кожен вузол являє собою окрему обчислювальну систему з власними апаратними та програмними ресурсами. Навіть у випадках, коли кластер розгорнутий поверх віртуалізованого середовища, фізичні характеристики вузлів залишаються фундаментально важливими, оскільки саме вони визначають загальну надійність і продуктивність кластера.

Моніторинг фізичних вузлів охоплює контроль стану процесорів, оперативної пам'яті, дискових підсистем, мережних інтерфейсів, систем охолодження та живлення. Проте у кластерних середовищах цього недостатньо. Важливо також розуміти роль кожного вузла в конкретний

момент часу: чи є він активним, резервним, чи тимчасово виключеним із кластера. Вузол може бути технічно справним, але не брати участі в роботі кластера через проблеми з кластерними службами або мережею, і саме такі ситуації мають бути своєчасно виявлені системою моніторингу.

#### ➤ **Віртуальні або логічні ресурси**

Особливістю кластерних середовищ є те, що основна цінність для користувача зосереджена не у фізичних вузлах, а у віртуальних або логічних ресурсах. Саме ці ресурси забезпечують доступність сервісів і приховують від користувача внутрішню структуру кластера.

Віртуальні IP-адреси є одним із найпростіших і водночас найважливіших прикладів таких ресурсів. Вони виступають єдиною точкою доступу до сервісу, незалежно від того, на якому вузлі він фактично працює. З точки зору моніторингу важливо відстежувати не лише наявність віртуального IP, а й його коректну прив'язку до активного вузла та доступність із зовнішньої мережі.

Кластерні сервіси є ще одним ключовим логічним об'єктом моніторингу. Йдеться про застосунки або системні служби, які запускаються та керуються кластером. Для таких сервісів важливо контролювати не тільки факт їх запуску, а й їхню працездатність, стабільність та коректну взаємодію з іншими компонентами кластера.

Ресурсні групи об'єднують кілька взаємопов'язаних ресурсів у єдине логічне ціле. Наприклад, сервіс може вимагати одночасної наявності віртуального IP, підключеного сховища та запущеного застосунку. Моніторинг ресурсних груп дозволяє оцінювати стан сервісу комплексно, а не за окремими, відірваними один від одного показниками.

#### ➤ **Мережеві з'єднання між вузлами (heartbeat)**

Мережеві з'єднання між вузлами кластера відіграють критичну роль у забезпеченні його коректної роботи. Саме через ці канали передаються сигнали життєздатності, або heartbeat-повідомлення, на основі яких кластерний менеджер приймає рішення про стан вузлів.

З точки зору моніторингу важливо контролювати не лише сам факт наявності з'єднання, а й його якісні характеристики, такі як затримки, втрати пакетів або нестабільність каналу. Навіть незначні мережеві проблеми можуть призвести до помилкових спрацювань механізмів failover, що в умовах високої доступності є небажаним сценарієм. Саме тому моніторинг heartbeat-з'єднань є одним із ключових елементів контролю стабільності кластера.

#### ➤ **Спільні сховища даних**

У багатьох HA-кластерах спільні сховища даних є центральним елементом архітектури. Вони забезпечують доступ до єдиних наборів даних з будь-якого вузла кластера, дозволяючи сервісам коректно відновлювати роботу після перемикання.

Моніторинг спільних сховищ має охоплювати як технічний стан самого сховища, так і доступність його з боку кожного вузла кластера. Проблеми зі сховищем можуть мати особливо серйозні наслідки, оскільки вони здатні одночасно вплинути на всі вузли та сервіси. Тому система моніторингу повинна своєчасно виявляти ознаки деградації, такі як зростання затримок доступу або помилки введення-виведення.

#### ➤ **Кластерні служби керування**

Окремим, але надзвичайно важливим об'єктом моніторингу є кластерні служби керування. Саме вони відповідають за прийняття рішень, координацію дій вузлів і реалізацію механізмів високої доступності. Якщо ці служби працюють некоректно, кластер може втратити здатність адекватно реагувати на відмови, навіть якщо всі інші компоненти залишаються працездатними.

Моніторинг кластерних служб керування дозволяє оцінити загальний «здоровий стан» кластера, своєчасно виявляти проблеми синхронізації, конфігураційні помилки або збої в роботі керуючих компонентів. У комплексі з моніторингом інших об'єктів це створює цілісну картину стану кластерного середовища.

Таким чином, об'єкти моніторингу у кластерних та HA-середовищах охоплюють як фізичні компоненти, так і логічні ресурси та служби керування. Лише комплексний підхід до їх контролю дозволяє забезпечити реальну високу доступність, а не лише її формальну наявність.

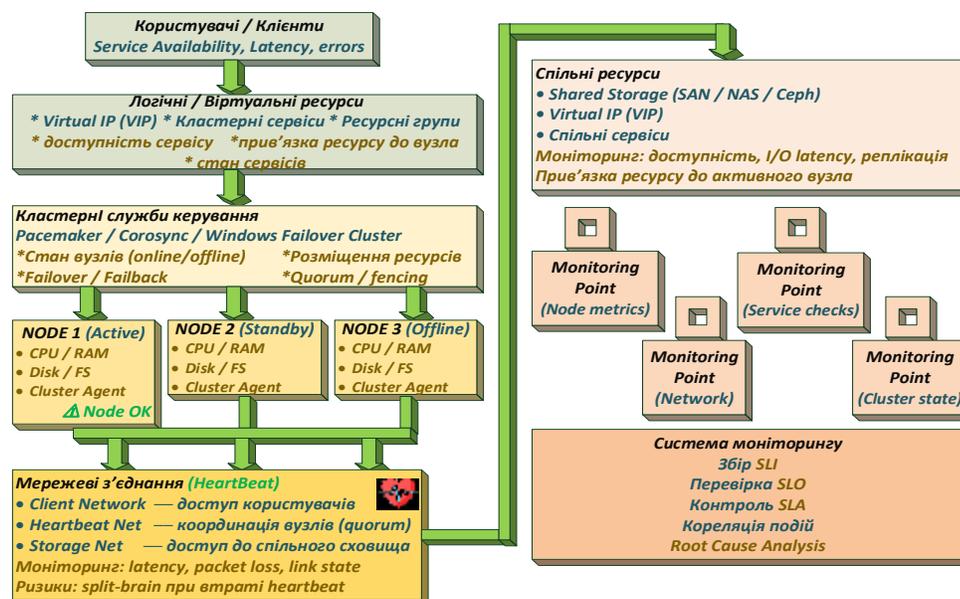


Рис. 4.4. Об'єкти моніторингу у кластерних та HA-середовищах

На рис. 4.4. показана блок-схема, як коротко характеризує «Що бачить користувач і чому сервіс може бути недоступним?»

- логічні ресурси важливіші за фізичні вузли;
- мережа і storage — найчастіші «тихі» причини інцидентів;
- кластерний менеджер — ключ до розуміння поведінки системи.

### Ключові метрики та показники моніторингу

#### ➤ **Стан вузлів: Up/Down**

Однією з базових і водночас найважливіших метрик у кластерних та високодоступних середовищах є стан вузлів. Показник Up/Down відображає, чи доступний вузол для роботи в кластері, тобто чи може він брати участь у виконанні сервісів та резервуванні ресурсів. На перший погляд, це простий бінарний параметр, проте в кластерних системах його інтерпретація може бути значно складнішою.

Вузол може бути технічно доступним з точки зору операційної системи, але водночас бути виключеним із кластера через проблеми з кластерними службами або мережею. Тому для моніторингу важливо розрізняти фізичну доступність вузла і його логічну доступність у межах кластерного середовища. Саме ця різниця дозволяє вчасно виявляти приховані проблеми, які не проявляються у вигляді повної відмови.

#### ➤ **Навантаження CPU, RAM, Disk I/O**

Крім факту доступності вузлів, важливу роль відіграють показники їхнього поточного навантаження. У кластерних середовищах метрики використання процесора, оперативної пам'яті та дискової підсистеми набувають особливого значення, оскільки вони впливають на здатність вузлів приймати додаткове навантаження у разі відмови інших компонентів.

Наприклад, вузол, який формально є резервним, але вже працює на межі своїх ресурсів, фактично не може виконати свою роль у сценарії failover. Тому система моніторингу має не лише фіксувати поточні значення метрик, а й дозволити оцінювати запас міцності кластера. Аналіз тенденцій використання ресурсів допомагає прогнозувати потенційні проблеми ще до того, як вони призведуть до реальних збоїв.

#### ➤ **Стан кластерних ресурсів: активність/пасивність**

У HA-кластерах ключовими об'єктами є кластерні ресурси, такі як сервіси, віртуальні IP або ресурсні групи. Для них однією з основних метрик є стан активності або пасивності. Цей показник дозволяє визначити, на якому саме вузлі в даний момент розміщений ресурс і чи відповідає це очікуваній конфігурації.

Моніторинг активності ресурсів особливо важливий для виявлення нештатних ситуацій, наприклад, коли ресурс не запущений ні на одному з вузлів або, навпаки, одночасно активний на кількох вузлах. Обидва сценарії можуть свідчити про серйозні проблеми в роботі кластерного менеджера і потребують негайної уваги.

#### ➤ **Час перемикання (failover time)**

Час перемикання є однією з ключових метрик, що безпосередньо відображає ефективність HA-кластера. Він показує, скільки часу проходить від моменту виявлення відмови до повного відновлення роботи сервісу на резервному вузлі. Для багатьох критичних сервісів цей показник є жорстко регламентованим у межах SLO або SLA.

Моніторинг часу перемикання дозволяє не лише перевіряти відповідність системи встановленим вимогам, а й виявляти деградацію механізмів високої доступності. Збільшення failover time може бути пов'язане з проблемами в мережі, сховищі або зростанням навантаження на вузли, і без систематичного моніторингу такі тенденції можуть залишатися непоміченими.

#### ➤ **Мережеві метрики: затримки heartbeat**

Мережеві метрики займають особливе місце в моніторингу кластерних середовищ, оскільки саме мережа забезпечує координацію роботи вузлів. Затримки передачі heartbeat-повідомлень є одним із ключових показників стабільності кластера.

Навіть незначне зростання затримок може призвести до помилкових рішень кластерного менеджера щодо стану вузлів. Тому моніторинг heartbeat-з'єднань повинен бути чутливим до змін у мережевій взаємодії і дозволити своєчасно реагувати на деградацію якості з'єднання, ще до виникнення повномасштабного інциденту.

#### ➤ **Packet loss між вузлами**

Втрати пакетів між вузлами кластера є ще одним важливим індикатором проблем у мережевій інфраструктурі. Навіть невеликий відсоток втрат може мати критичні наслідки для роботи кластера, особливо у випадках, коли heartbeat-повідомлення або сигнали керування не доходять до адресата.

Моніторинг packet loss дозволяє виявляти нестабільність мережі, яка може не проявлятися у вигляді повної втрати з'єднання, але створює ризик виникнення ситуацій split-brain або некоректних перемикань. У кластерних середовищах такі метрики мають бути пріоритетними.

#### ➤ **Метрики доступності сервісів**

З точки зору користувача або бізнесу найважливішими є метрики доступності сервісів. Вони відображають, чи може клієнт отримати доступ до сервісу і з якою якістю. У кластерних середовищах доступність сервісу є результатом узгодженої роботи всіх компонентів кластера.

Моніторинг доступності зазвичай здійснюється з зовнішньої точки зору, імітуючи реальні запити користувачів. Це дозволяє виявляти ситуації, коли кластер формально працює, але сервіс недоступний через логічні або конфігураційні проблеми. Саме такі метрики безпосередньо використовуються для розрахунку SLI та контролю виконання SLO і SLA.

#### ➤ **Метрики стабільності кластера (flapping, часті failover)**

Окрему групу становлять метрики, які характеризують загальну стабільність кластерного середовища. До них належать показники flapping — частого переходу ресурсів або вузлів між різними станами, а також частота failover-подій.

Наявність частих перемикань не завжди призводить до негайної недоступності сервісу, але вона свідчить про нестабільність системи і підвищений ризик серйозної відмови. Моніторинг таких метрик дозволяє виявляти приховані проблеми, пов'язані з мережею, навантаженням або некоректною конфігурацією кластера, і вживати превентивних заходів.

Таким чином, ключові метрики моніторингу у кластерних та HA-середовищах охоплюють як стан окремих компонентів, так і поведінку системи в цілому. Саме комплексний аналіз цих показників дозволяє оцінити реальний рівень доступності та надійності кластера, а не обмежуватися формальними ознаками його працездатності.

На рис.4.5. наведена блок-схема яка показує що Node Up кластера не гарантує:

- ❖ працездатності ресурсу
- ❖ доступності сервісу
- ❖ Failover без стабільності – ілюзія HA
- ❖ SLI/SLA можливі лише при стабільній нижній(правій) частині піраміди

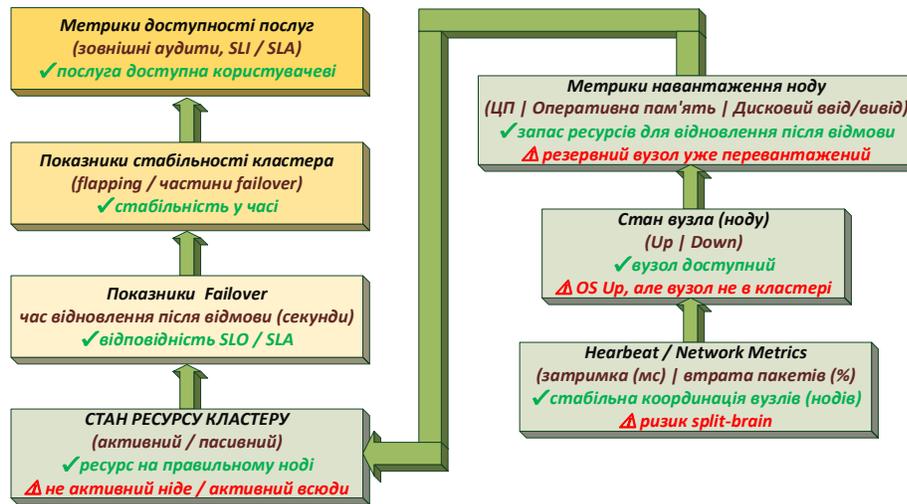


Рис.4.5. Метрики High Availability — це не список, а ієрархія

### Особливості та проблеми моніторингу HA-кластерів

➤ **Відмінність між відмовою вузла і плановим перемиканням**

Однією з фундаментальних складностей моніторингу HA-кластерів є інтерпретація подій, пов'язаних зі зміною стану вузлів або ресурсів. На відміну від традиційних серверних середовищ, де зупинка сервісу майже завжди означає проблему, у кластерних системах подібна подія може бути цілком штатною та навіть бажаною.

Планові перемикання використовуються під час оновлення програмного забезпечення, встановлення патчів безпеки, тестування механізмів відмовостійкості або виконання регламентних робіт. З точки зору користувача сервіс залишається доступним, тоді як з точки зору окремого вузла відбувається зупинка або міграція ресурсів. Якщо система моніторингу не враховує контексту таких операцій, вона сприйматиме їх як аварійні відмови.

Таким чином, у HA-кластерах виникає необхідність розрізняти технічну подію та її семантичне значення. Моніторинг повинен бути тісно інтегрований з кластерним менеджером і знати, коли зміна стану є наслідком контрольованого сценарію, а коли — проявом реальної деградації або відмови. Без цього будь-яка система моніторингу перетворюється з інструмента підтримки експлуатації на джерело дезінформації.

➤ **Хибні спрацювання (false positives)**

Проблема хибних спрацювань у HA-кластерних середовищах має особливу гостроту. Причиною цього є сама природа високодоступних систем, які постійно перебувають у стані адаптації до змін: вузли можуть тимчасово виключатися з кластера, мережеві затримки змінюватися, ресурси мігрувати між вузлами.

Якщо моніторинг реагує на кожне короткочасне відхилення як на критичну аварію, він швидко втрачає свою практичну цінність. Адміністратори починають ігнорувати повідомлення, оскільки більшість із них не потребує негайного втручання. Це явище особливо небезпечне у HA-середовищах, де реальні інциденти можуть маскуватися серед великої кількості малозначущих алертів.

Тому у кластерному моніторингу важливу роль відіграє концепція стійкості до короткочасних збоїв. Замість фіксації одиначної події система має оцінювати її тривалість, повторюваність і вплив на загальний стан сервісу. У цьому контексті якісний моніторинг — це не просто реєстрація помилок, а механізм відсіювання шуму та фокусування уваги на дійсно критичних ситуаціях.

➤ **Проблема split-brain та її детекція**

Split-brain є однією з найбільш складних і небезпечних проблем у кластерних середовищах, оскільки вона часто не проявляється очевидними симптомами на рівні окремих вузлів. У такій ситуації кластер розпадається на ізольовані частини, кожна з яких вважає себе повноцінною і продовжує роботу.

З точки зору моніторингу це створює парадоксальну ситуацію: всі вузли можуть демонструвати нормальний локальний стан, сервіси працюють, ресурси доступні. Проте глобальна цілісність системи вже порушена. Саме тому традиційний моніторинг, орієнтований на окремі вузли, виявляється недостатнім.

Ефективна детекція split-brain вимагає аналізу стану кворуму, ролей вузлів, результатів fencing-механізмів та узгодженості конфігурації кластера. Моніторинг повинен оцінювати систему як єдине ціле, а не як набір незалежних компонентів. Це яскраво демонструє, що у HA-кластерах об'єктом моніторингу стає не лише інфраструктура, а й логіка її функціонування.

➤ **Складність кореляції подій**

Ще однією характерною проблемою моніторингу HA-кластерів є велика кількість подій, які виникають у відповідь на одну первинну причину. Навіть незначне порушення в одному з компонентів може викликати ланцюгову реакцію, що охоплює мережу, кластерний менеджер, сервіси та кінцевих користувачів.

Без кореляції подій адміністратор бачить лише хаотичний набір повідомлень: втрачено heartbeat, ресурс зупинено, вузол виключено з кластера, сервіс переміщено. Визначити, яка з цих подій є причиною, а яка — наслідком, стає надзвичайно складно.

Саме тому моніторинг HA-середовищ повинен орієнтуватися на аналіз взаємозв'язків між подіями, часову послідовність і контекст. Кореляція дозволяє не лише швидше знаходити першопричину інциденту, а й зменшувати кількість дублюючих або вторинних алертів, які не несуть самостійної цінності.

➤ **Моніторинг у multi-site та geo-cluster середовищах**

Окремої уваги потребує моніторинг кластерів, розподілених між кількома майданчиками або географічно віддаленими локаціями. У таких архітектурах з'являються додаткові фактори, які ускладнюють інтерпретацію метрик і подій.

Мережіві затримки між дата-центрами, асиметрія каналів зв'язку, різні рівні доступності інфраструктури — усе це впливає на поведінку кластера. Подія, яка в локальному кластері вважалася б аварійною, у гео-кластері може бути допустимою і навіть очікуваною. Водночас неправильна інтерпретація таких подій може призвести до необґрунтованих failover або, навпаки, до запізнілої реакції на реальну проблему.

Моніторинг у multi-site середовищах повинен враховувати географічний контекст, різні профілі нормальної поведінки та чітко визначені сценарії деградації. У цьому випадку він стає не лише інструментом спостереження, а й частиною архітектури забезпечення стійкості системи.

На рис. 4.6 представлена блок-схема, яка узагальнює ключові особливості та проблеми моніторингу високодоступних кластерних середовищ. На відміну від традиційних серверних інфраструктур, HA-кластери характеризуються динамічною поведінкою, багаторівневою логікою керування та значною кількістю взаємопов'язаних подій. Саме ці особливості зумовлюють підвищені вимоги до інтерпретації метрик і подій у системах моніторингу.

- **Planned vs Failure:** відмінність між плановою подією та аварією

Першим важливим аспектом, відображеним на схемі, є розмежування між плановими діями та реальними відмовами. У класичних системах зупинка сервісу або вузла майже завжди інтерпретується як інцидент. Проте у HA-кластерах така логіка не працює.

Планові перемикання ресурсів є нормальним елементом експлуатації кластерів. Вони можуть виконуватися під час оновлення програмного забезпечення, застосування патчів безпеки, тестування сценаріїв відмовостійкості або виконання регламентних робіт. У таких випадках сервіс навмисно зупиняється на одному вузлі та запускається на іншому, при цьому для користувача він залишається доступним.

Саме тому ключовою ідеєю є твердження, що не кожен stop означає incident. Зупинка сервісу або ресурсу може бути частиною контрольованого сценарію, а не ознакою аварії. Якщо система моніторингу не має інформації про контекст події, вона не здатна коректно відрізнити планову дію від реальної проблеми.

У цьому контексті критичною стає інтеграція з кластерним менеджером (наприклад, Pacemaker, Corosync або Windows Failover Cluster). Саме кластерний менеджер володіє інформацією про причини перемикання, статус ресурсів і логіку прийняття рішень. Без такої інтеграції моніторинг сприйматиме будь-яку зміну стану як аварію, що неминуче призводить до інформаційного хаосу та зниження довіри до системи моніторингу.

- **False Positives:** проблема хибних спрацювань

Наступний блок схеми присвячений проблемі false positives, тобто хибних спрацювань. У HA-середовищах ця проблема є особливо актуальною через динамічну природу таких систем.

Висока доступність означає, що система постійно адаптується до змін: вузли можуть тимчасово виключатися з кластера, ресурси мігрувати, мережіві параметри коливатися. Іншими словами, HA — це динаміка, а не статичний стан. Якщо моніторинг реагує на кожне короткочасне відхилення як на критичну подію, кількість алертів швидко стає некерованою.

У результаті адміністратори починають ігнорувати повідомлення, що створює небезпечну ситуацію, коли реальний інцидент може залишитися непоміченим серед великої кількості шуму. Саме тому у кластерному моніторингу важливо реагувати не на одиничний факт відхилення, а на тривалість події та її вплив на сервіс.

Якісний моніторинг має враховувати, чи є проблема стабільною, чи повторюється вона, і чи призводить вона до деградації доступності або продуктивності сервісу. Такий підхід дозволяє відсіяти шум і фокусувати увагу на дійсно критичних ситуаціях.

- **Split-brain:** найнебезпечніший сценарій

Окремий блок схеми присвячений проблемі split-brain, яка вважається однією з найнебезпечніших у кластерних середовищах. Split-brain виникає тоді, коли кластер втрачає зв'язок між частинами, і кожна з них починає вважати себе єдиною активною.

Особливість цієї ситуації полягає в тому, що локальний стан вузлів може виглядати цілком здоровим. Операційні системи працюють, сервіси запущені, ресурси доступні. Проте на глобальному рівні цілісність системи вже порушена. Саме тому твердження «локальний health ≠ глобальна цілісність» є принципово важливим для розуміння цієї проблеми.

Традиційний моніторинг, який зосереджується лише на окремих вузлах, не здатний виявити split-brain. Для його детекції необхідно аналізувати стан кворуму, ролі вузлів, результати fencing-механізмів та узгодженість конфігурації кластера. У цьому випадку об'єктом моніторингу стає не лише інфраструктура, а й логіка її функціонування.

- **Correlation:** складність взаємопов'язаних подій

Ще одна ключова проблема, відображена на схемі, — це складність кореляції подій. У HA-кластерах навіть незначна первинна проблема може спричинити цілий ланцюг вторинних подій. Наприклад, короткочасний мережівий збій може призвести до втрати heartbeat, виключення вузла з кластера, переміщення ресурсів і перезапуску сервісів.

У такій ситуації адміністратор бачить десятки повідомлень, хоча реальна причина — одна. Саме тому на схемі підкреслюється співвідношення «1 причина — 10 подій». Без механізмів кореляції система моніторингу генерує так званий alert storm — лавину повідомлень, які ускладнюють аналіз і затримують реакцію на інцидент.

Кореляція подій дозволяє об'єднувати пов'язані повідомлення, визначати першопричину та зменшувати кількість другорядних алертів. Це перетворює моніторинг з простого реєстратора подій на інструмент аналітики та підтримки прийняття рішень.

- **Multi-site:** реальність географічно розподілених кластерів

Завершальний блок схеми присвячений особливостям моніторингу multi-site або гео-кластерів. У таких середовищах вузли розташовані у різних дата-центрах, що неминуче призводить до збільшення мережівих затримок, асиметрії каналів зв'язку та нестабільності маршрутів.

У цьому контексті показники RTT, latency та асиметрії не є ознаками аварії, а відображають нормальну реальність розподіленої архітектури. Саме тому ключовим є твердження, що  $RTT \neq failure$ . Те, що в локальному кластері виглядало б як серйозна проблема, у гео-кластері може бути допустимим і очікуваним.

Якщо система моніторингу не враховує географічний контекст, вона неминуче прийматиме помилкові рішення, запускаючи необґрунтовані failover або, навпаки, запізнюючись з реакцією на реальні інциденти. Тому у multi-site середовищах метрики повинні інтерпретуватися з урахуванням архітектури, відстаней і допустимих профілів деградації.

Таким чином, блок-схема на рис. 4.6 демонструє, що моніторинг HA-кластерів виходить далеко за межі простого контролю доступності вузлів і сервісів. Він вимагає розуміння контексту подій, логіки роботи кластера, взаємозв'язків між компонентами та архітектурних особливостей середовища. Саме ці фактори визначають складність і водночас критичну важливість якісного моніторингу у високодоступних системах.

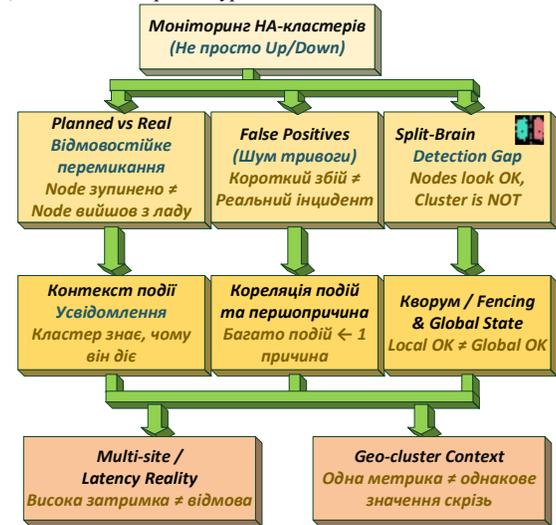


Рис. 4.6. Особливості та проблеми моніторингу HA-кластерів

Підсумовуючи, можна сказати, що моніторинг HA-кластерів суттєво відрізняється від моніторингу традиційних серверних або навіть віртуалізованих середовищ. Він вимагає глибокого розуміння архітектури, логіки роботи кластера та контексту подій. Саме ці особливості визначають підвищені вимоги до інструментів, метрик і підходів, які ми логічно розглянемо далі у наступному пункті лекції.

**Підходи до побудови системи моніторингу High Availability середовищ**

➤ **Зовнішній та внутрішній моніторинг**

Побудова системи моніторингу HA-кластерів майже завжди починається з питання: з якої точки зору ми спостерігаємо за системою. У цьому контексті розрізняють зовнішній та внутрішній моніторинг, які не протиставляються одне одному, а радше доповнюють.

Зовнішній моніторинг орієнтований на сприйняття системи з боку користувача або клієнтського застосунку. Його головне завдання — відповіді на просте, але критично важливе запитання: чи доступний сервіс і чи виконує він свої функції. Для HA-кластерів це особливо важливо, оскільки внутрішні перемикання, відмови вузлів або міграції ресурсів не повинні впливати на кінцевий результат — доступність сервісу.

Внутрішній моніторинг, навпаки, зосереджується на стані компонентів самого кластера: вузлів, мережових з'єднань, кластерних ресурсів, служб керування. Він дозволяє зрозуміти, чому система перебуває у тому чи іншому стані, і виявити потенційні проблеми ще до того, як вони стануть помітними користувачам.

У HA-середовищах принципово важливо поєднувати ці два підходи. Зовнішній моніторинг без внутрішнього дає лише симптоми без причин, тоді як внутрішній без зовнішнього може створити ілюзію стабільності, коли всі компоненти «зелені», але сервіс фактично недоступний.

➤ **Agent-based та agentless підходи**

Ще одним базовим вибором при побудові системи моніторингу є спосіб збору даних: із використанням агентів або без них. У кластерних середовищах це питання набуває додаткової складності.

Agent-based підхід передбачає встановлення спеціального програмного компонента на кожен вузол кластера. Такий агент має глибокий доступ до локальної системи, може отримувати детальну інформацію про стан ресурсів, кластерних служб, логів та внутрішніх подій. Для HA-кластерів це часто є перевагою, оскільки багато критичних сигналів виникають саме на рівні операційної системи або кластерного менеджера.

Водночас агентний підхід має і свої обмеження. Агент сам стає частиною системи, яку потрібно підтримувати, оновлювати і враховувати при аналізі відмов. У деяких сценаріях відмова агента може виглядати як відмова вузла, що ускладнює інтерпретацію подій.

Agentless підхід базується на зборі даних через стандартні протоколи, API або мережні перевірки без встановлення додаткового ПЗ на вузлах. Він зручний з точки зору адміністрування і менш інвазивний, проте часто дає менш детальну картину стану кластера.

У HA-середовищах на практиці зазвичай використовується комбінований підхід: агентний моніторинг для критичних вузлів і кластерних служб та agentless-механізми для перевірки доступності сервісів і зовнішніх точок доступу.

➤ **Ієрархічний моніторинг: від вузла до сервісу**

Однією з ключових концепцій моніторингу HA-кластерів є ієрархічний підхід. Він полягає у тому, що система моніторингу розглядає інфраструктуру на кількох рівнях абстракції, поступово переходячи від деталей до загальної картини.

На найнижчому рівні знаходиться моніторинг окремих вузлів. Тут фіксується технічний стан операційної системи, ресурсів, мережових інтерфейсів. Проте в HA-кластерах цей рівень не є самодостатнім, оскільки відмова одного вузла не обов'язково означає відмову сервісу.

Наступний рівень — це моніторинг кластера як цілісної системи. Тут важливими стають показники кворуму, ролей вузлів, стану кластерних ресурсів і механізмів синхронізації. Саме на цьому рівні можна зрозуміти, чи зберігає кластер здатність виконувати свої функції в умовах відмов.

Нарешті, верхній рівень ієрархії — це моніторинг сервісів. Він відповідає на запитання, чи доступний конкретний сервіс, незалежно від того, на якому вузлі він запущений і які внутрішні процеси відбуваються в кластері.

Ієрархічний підхід дозволяє уникнути типової помилки, коли система моніторингу сигналізує про проблеми на нижчому рівні, хоча на рівні сервісу все працює коректно.

➤ **Кореляція подій та алертинг**

У HA-середовищах кількість подій, які генерує система, може бути дуже великою. Без кореляції ці події швидко перетворюються на хаотичний потік повідомлень, що ускладнює аналіз і реагування.

Кореляція подій полягає у зв'язуванні окремих сигналів у єдиний інцидент або сценарій. Наприклад, втрата heartbeat, виключення вузла з кластера і перемикання сервісу є не трьома незалежними проблемами, а проявами однієї події. Грамотно налаштована система моніторингу має показувати це саме таким чином.

Алертинг у HA-кластерах повинен бути максимально контекстним. Повідомлення має не просто фіксувати факт події, а пояснювати її значення: чи вплинуло це на доступність сервісу, чи була подія компенсована механізмами високої доступності, чи потрібне втручання адміністратора.

➤ **Інтеграція з системами керування інцидентами**

Завершальним, але не менш важливим елементом побудови системи моніторингу HA-середовищ є інтеграція з системами керування інцидентами та операційними процесами. У сучасних IT-інфраструктурах моніторинг не може існувати ізольовано.

Події та алерти повинні автоматично передаватися в системи обліку інцидентів, де вони отримують статус, пріоритет і відповідального виконавця. Для HA-кластерів це особливо важливо, оскільки багато проблем не потребують негайної реакції, але мають бути зафіксовані для подальшого аналізу.

Така інтеграція дозволяє перетворити моніторинг з інструмента пасивного спостереження на активну частину процесу експлуатації та забезпечення безперервності сервісів. Саме в цьому контексті моніторинг стає не технічною надбудовою, а елементом управління якістю сервісу.

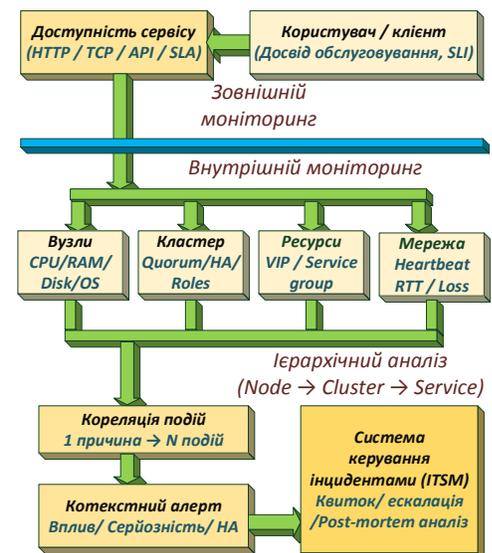


Рис.4.7. Підходи до побудови системи моніторингу High Availability середовищ

У підсумку, підходи до побудови системи моніторингу HA-середовищ визначають, наскільки ефективно інфраструктура зможе реалізувати свою головну мету — забезпечення високої доступності. Правильно організований моніторинг дозволяє не лише фіксувати проблеми, а й розуміти їхній контекст, вплив і пріоритетність.

### Інструменти моніторингу кластерних та HA-середовищ

#### ➤ Універсальні системи моніторингу

Почнемо з універсальних систем моніторингу, які найчастіше першими з'являються в інфраструктурі й використовуються як базовий інструмент спостереження. До цієї категорії належать такі широко відомі платформи, як Zabbix, Nagios або Icinga, а також Prometheus.



Універсальні системи моніторингу характеризуються тим, що вони не прив'язані жорстко до конкретної технології кластера. Вони однаково можуть використовуватися для фізичних серверів, віртуальних машин, контейнерів і кластерних вузлів. У контексті HA-середовищ це є як перевагою, так і обмеженням.

Zabbix, наприклад, добре підходить для моніторингу стану вузлів кластера, мережних з'єднань, доступності сервісів і базових метрик продуктивності. За допомогою шаблонів та тригерів можна відстежувати, чи доступний вузол, чи не перевищені порогові значення навантаження, чи відповідає сервіс на запити. Проте сам по собі Zabbix не «розуміє» логіку кластера: він не знає, який вузол активний, який резервний і чи було перемикання запланованим.

Nagios та Icinga історично орієнтовані на перевірку доступності та стану сервісів. У HA-контексті вони добре підходять для зовнішнього моніторингу: перевірки віртуальних IP, HTTP-сервісів, баз даних, тобто того, що бачить користувач. Вони чітко відповідають на питання «працює чи ні», але значно гірше — на питання «чому саме».

Prometheus представляє сучасніший підхід, орієнтований на збір часових рядів метрик. У кластерних середовищах він часто використовується разом із контейнерними платформами або для збору детальних метрик з вузлів і сервісів. Його сила — у глибокій аналітиці та роботі з трендами, але для HA-кластерів він потребує додаткового контексту і кореляції з подіями кластерного менеджера.

Таким чином, універсальні системи моніторингу є необхідним, але недостатнім елементом контролю HA-середовищ. Вони добре показують симптоми, але рідко дають повну картину стану кластера.

#### ➤ Спеціалізовані інструменти моніторингу

На відміну від універсальних рішень, спеціалізовані інструменти створені з урахуванням внутрішньої логіки кластерних систем. Саме вони дозволяють побачити кластер «зсередини».



У Linux-орієнтованих HA-кластерах ключову роль відіграють інструменти екосистеми Pacemaker та Corosync. Командні утиліти CRM дозволяють отримати інформацію про стан вузлів, ресурсів, кворуму, ролі кожного компонента. Для моніторингу

це надзвичайно важливо, оскільки саме тут з'являється відповідь на питання, чи кластер перебуває у стабільному стані, чи він лише формально доступний.

У середовищах Windows аналогічну роль виконує Windows Failover Cluster Monitoring. Він інтегрований із системними журналами подій і дозволяє відстежувати стан ролей, ресурсів, мереж кластеру та історію перемикань. Для адміністраторів Windows-інфраструктур це є основним джерелом інформації про «здоров'я» HA-кластера.

Окрему категорію становлять інструменти моніторингу storage-кластерів. Оскільки спільне сховище часто є критичною точкою відмови, виробники систем зберігання надають власні засоби моніторингу стану реплікації, затримок, синхронізації та цілісності даних. У HA-середовищах ці інструменти мають особливе значення, адже проблеми зі сховищем можуть зруйнувати навіть коректно налаштований кластер.

#### ➤ Логи та події як джерело моніторингових даних

У кластерних та високодоступних середовищах логи та події відіграють не менш важливу роль, ніж класичні метрики навантаження або доступності. Більше того, саме журнали подій часто є єдиним джерелом інформації про внутрішню логіку роботи кластера, тоді як числові показники лише фіксують наслідки вже прийнятих рішень.



Багато критичних станів HA-кластера не проявляються одразу у вигляді перевищення порогів CPU чи RAM. Наприклад, втрата кворуму, тимчасова деградація heartbeat-з'єднань, некоректна робота fencing-механізмів або конфлікти ресурсів можуть відбуватися при формально «нормальних» метриках. Саме такі події фіксуються у логах кластерних компонентів і є ключовими для розуміння реального стану системи.

Кластерні менеджери, служби обміну heartbeat, системи реплікації даних, механізми ізоляції вузлів та керування ресурсами активно генерують події, які описують причини перемикань, послідовність дій кластера, спроби відновлення або відмови від них. Для адміністратора або інженера з надійності саме ці записи дозволяють відповісти на питання не лише «що сталося», а й «чому система поведилася саме так».

У сучасних IT-інфраструктурах робота з логами дедалі рідше обмежується ручним переглядом журналів на окремих вузлах. Для цього застосовуються спеціалізовані системи централізованого збору, зберігання та аналізу логів, які фактично стають повноцінною складовою системи моніторингу HA-середовищ.



До найбільш поширених рішень належать платформи класу ELK (Elasticsearch, Logstash, Kibana), Graylog, а також системи безпекового моніторингу та аналізу подій, такі як Wazuh. У контексті кластерних середовищ ці інструменти виконують одразу кілька важливих функцій. Вони дозволяють централізовано збирати логи з усіх вузлів кластера, корелювати події між різними компонентами та будувати часову картину інцидентів.

Завдяки таким системам стає можливим відстежувати, наприклад, як короткочасна мережева проблема призвела до втрати heartbeat, ініціації failover і подальшого відновлення сервісу. Без централізованого аналізу логів ці події залишалися б розрізненими фрагментами інформації, розкиданими по різних вузлах.

Окремо варто наголосити, що сучасні log-платформи підтримують автоматичний аналіз подій за допомогою правил, шаблонів та кореляційних механізмів. У HA-контексті це дозволяє не просто фіксувати окремі повідомлення, а виявляти типові сценарії нестабільності кластера, такі як повторювані перемикання, ознаки split-brain або деградацію реплікації даних. У деяких випадках застосовуються й елементи машинного навчання, які допомагають виявляти аномальну поведінку без жорстко заданих правил.

Таким чином, логи та події у кластерних і високодоступних середовищах перестають бути допоміжним джерелом інформації. Вони стають повноцінним інструментом моніторингу, аналізу та діагностики, який доповнює метрики і дозволяє зрозуміти внутрішні процеси, що визначають реальну надійність і стабільність HA-кластера.

### ➤ Приклад типового інциденту в HA-кластері: failover та аналіз логів

Розглянемо типовий інцидент у високодоступному кластері, який наочно демонструє роль логів як джерела моніторингових даних. Припустимо, маємо двовузловий HA-кластер, що забезпечує роботу бізнес-критичного сервісу з використанням механізмів heartbeat, кворуму та автоматичного failover. З точки зору користувача сервіс продовжує працювати, проте в системі відбувається перемикання активного вузла.

Якщо звернутися лише до класичних метрик моніторингу, картина виглядатиме доволі спрощеною. Один вузол кластера на короткий час переходить у стан недоступності, другий стає активним, сервіс залишається доступним. Метрики доступності сервісу не демонструють критичних відхилень, а завантаження ресурсів швидко нормалізуються. З погляду SLA інцидент начебто відсутній.

Однак при аналізі логів кластера відкривається значно глибша і важливіша картина. У журналах служб heartbeat фіксуються записи про зростання затримок обміну повідомленнями між вузлами. Далі з'являються події, які свідчать про тимчасову втрату зв'язку між учасниками кластера. Кластерний менеджер, діючи відповідно до своєї логіки, інтерпретує цю ситуацію як потенційну відмову вузла.

Наступним етапом у логах з'являються записи про втрату кворуму або зміну його складу. Після цього фіксується ініціація механізму failover: ресурси переводяться у пасивний стан на одному вузлі та активуються на іншому. У логах також відображається робота fencing-механізмів, які мають гарантувати, що «старий» активний вузол не буде одночасно працювати зі спільними ресурсами.

Після завершення перемикання журнали подій містять записи про успішний запуск сервісів на новому активному вузлі та відновлення стабільного стану кластера. На цьому етапі з точки зору користувача система функціонує нормально, і жодних явних проблем не спостерігається.

Саме аналіз логів дозволяє виявити, що першопричиною інциденту була не апаратна відмова вузла, а короткочасна деградація мережевого з'єднання між учасниками кластера. Ця деградація не призвела до порушення доступності сервісу, але запустила повний сценарій аварійного перемикання, який у перспективі може повторюватися і призводити до нестабільності кластера.

При використанні централізованої системи збору логів, такої як ELK або Graylog, усі ці події можуть бути зведені в єдиний часовий ланцюжок. Кореляція логів з різних вузлів дозволяє чітко побачити послідовність подій: початкову мережеву проблему, реакцію heartbeat-служб, рішення кластерного менеджера та наслідки у вигляді failover. Це значно спрощує аналіз і дає змогу швидко встановити причинно-наслідковий зв'язок.

Якщо ж у системі використовується рішення на кшталт Wazuh, такий інцидент може бути автоматично класифікований як повторювана подія нестабільності кластера. У цьому випадку моніторинг переходить від простого спостереження до аналітики, виявляючи не одиничну відмову, а системну проблему, яка потребує уваги.

Таким чином, приклад типового failover-інциденту наочно демонструє, що логи у HA-середовищах є не лише інструментом післяаварійного аналізу. Вони відіграють ключову роль у проактивному моніторингу, дозволяючи виявляти приховані проблеми, які не видно через метрики, але які безпосередньо впливають на стабільність і надійність кластерної інфраструктури.

### ➤ Інтеграція з APM та Observability-платформами

**APM (Application Performance Management)** — це клас інструментів, призначених для моніторингу продуктивності та стабільності прикладних систем. APM-рішення дозволяють відстежувати час відповіді застосунків, помилки, навантаження транзакцій і залежності між компонентами. У контексті кластерних та HA-середовищ APM дає змогу оцінити, як інфраструктурні події (зміна активного вузла, затримки мережі, проблеми зі сховищем) впливають на роботу застосунків і користувачський досвід.

**Observability-платформа** — це комплексна система спостереження за IT-середовищем, яка об'єднує метрики, логи та трасування запитів для глибокого аналізу поведінки складних розподілених систем. На відміну від класичного моніторингу, observability зосереджена не лише на фіксації відхилень, а на можливості пояснити причини проблем і зрозуміти внутрішні процеси системи. У HA-кластерах observability дозволяє корелювати події на рівні інфраструктури з реальним впливом на сервіси та доступність.

Завершуючи розгляд інструментів моніторингу кластерних та HA-середовищ, доцільно перейти до сучасної концепції observability, яка суттєво розширює класичне уявлення про моніторинг. Якщо традиційний моніторинг зосереджується переважно на зборі метрик і фіксації відхилень від заданих порогів, то observability орієнтована на здатність системи бути зрозумілою зсередини, навіть у складних, динамічних і нестандартних ситуаціях.

У високодоступних середовищах ця концепція набуває особливої актуальності. HA-кластери за своєю природою приховують внутрішні механізми роботи від користувача: вузли змінюють ролі, ресурси мігрують, сервіси перезапускаються, але зовні система повинна залишатися стабільною. Саме ця «прозорість для користувача» одночасно створює складність для інженера, який намагається зрозуміти, що насправді відбувається всередині інфраструктури.

APM-платформи та observability-рішення поєднують у єдиному просторі кілька різних типів даних: метрики продуктивності, журнали подій та трасування запитів. Такий підхід дозволяє перейти від фрагментарного спостереження до цілісного бачення роботи системи. У контексті HA-кластерів це означає можливість простежити, як внутрішні події на рівні інфраструктури впливають на поведінку застосунків і, зрештою, на кінцевий досвід користувача.

Однією з ключових переваг observability-платформ є підтримка розподіленого трасування. У кластерних середовищах, особливо у поєднанні з мікросервісною архітектурою або контейнеризацією, один користувачський запит може проходити через кілька вузлів, сервісів і рівнів інфраструктури. Трасування дозволяє побачити повний шлях запиту та виявити, на якому етапі виникає затримка, помилка або деградація продуктивності.

У поєднанні з даними моніторингу кластера це дає принципово нову якість аналізу. Наприклад, перемикання активного вузла або короткочасна втрата зв'язку між сайтами може бути співвіднесена з конкретними сплесками часу відповіді або помилками транзакцій. Таким чином, події, які раніше існували окремо — як інфраструктурні інциденти та як проблеми застосунків — об'єднуються в єдину причинно-наслідкову модель.

Важливим аспектом інтеграції HA-моніторингу з observability є можливість переходу від реактивного до проактивного управління доступністю. Аналіз трендів, аномалій і кореляцій дозволяє виявляти ознаки майбутньої нестабільності ще до того, як вони призведуть до аварійного перемикання або порушення SLA. У цьому сенсі observability стає не лише інструментом діагностики, а й елементом стратегічного управління надійністю системи.

Крім того, інтеграція з APM та observability-платформами дозволяє по-новому подивитися на оцінку якості HA-середовищ. Замість формального контролю доступності вузлів або сервісів з'являється можливість оцінювати реальний вплив інфраструктурних подій на користувача. Це особливо важливо у сучасних підходах до експлуатації, де ключовими стають не лише технічні показники, а й досвід взаємодії із сервісом.



Таким чином, інтеграція кластерного моніторингу з APM та observability-платформами завершує еволюцію системи спостереження за HA-середовищем. Вона перетворює набір окремих інструментів на єдину аналітичну систему, здатну не лише фіксувати події, а й пояснювати їх, оцінювати їхній вплив і підтримувати обґрунтовані управлінські рішення щодо забезпечення високої доступності.

Отже, інструменти моніторингу кластерних та HA-середовищ утворюють багаторівневу екосистему: від універсальних систем спостереження до спеціалізованих кластерних утиліт і сучасних observability-платформ. Лише їх поєднання дозволяє отримати повну, достовірну і практично корисну картину стану високодоступної інфраструктури.

### Безпека та надійність моніторингу кластерів

Коли ми говоримо про моніторинг кластерних та високодоступних середовищ, дуже важливо пам'ятати, що сама система моніторингу стає частиною критичної інфраструктури. Вона не просто «спостерігає збоку», а безпосередньо впливає на процеси прийняття рішень, автоматизацію реакцій і, зрештою, на стабільність сервісів. Тому питання безпеки та надійності моніторингу в HA-кластерах мають не допоміжний, а принциповий характер.

#### ➤ **Захист каналів моніторингу**

Перший аспект — це безпека передачі моніторингових даних. У кластерних середовищах по мережі постійно передаються метрики, стани ресурсів, події та логи. Якщо ці канали не захищені, вони можуть стати джерелом витоку інформації або об'єктом атак. Через моніторинг можна дізнатися топологію кластера, імена вузлів, ролі ресурсів, часові характеристики failover — усе це надзвичайно цінна інформація для потенційного злоумисника.



Тому сучасні системи моніторингу в HA-середовищах використовують шифрування трафіку, аутентифікацію вузлів і захищені протоколи передачі даних. Особливо важливо це у multi-site та geo-cluster конфігураціях, де моніторингові дані передаються через публічні або напівпублічні канали зв'язку. Захист каналів моніторингу тут є не менш важливим, ніж захист каналів реплікації даних або heartbeat-з'єднань.

Розмежування доступу до моніторингових даних

Другий ключовий момент — контроль доступу до моніторингової інформації. Дані моніторингу кластерів містять не лише технічні показники, але й інформацію про інциденти, слабкі місця архітектури, історію відмов та дії персоналу. Тому доступ до них має бути чітко регламентований.

У практиці експлуатації HA-кластерів застосовується рольова модель доступу: одні користувачі можуть переглядати загальний стан сервісів, інші — аналізувати детальні метрики та логи, а лише обмежене коло адміністраторів має право змінювати конфігурацію моніторингу або правила алертингу. Такий підхід дозволяє зменшити ризик помилкових дій, витоку інформації або навмисного втручання в роботу моніторингової системи.

#### ➤ **Надійність самої системи моніторингу**

Парадоксально, але моніторинг теж потребує моніторингу. У HA-середовищах особливо небезпечною є ситуація, коли кластер працює з помилками, але система спостереження недоступна або надає некоректну інформацію. У такому випадку відмови можуть залишатися непоміченими або виявлятися із запізненням.



Тому система моніторингу має бути спроектована як надійний сервіс із прогнозованою поведінкою у разі власних збоїв. Важливо, щоб вона могла коректно обробляти втрату частини даних, тимчасову недоступність вузлів або зростання навантаження, не створюючи при цьому хибної картини стану кластера.

#### ➤ **Резервування компонентів моніторингу**

Логічним продовженням попереднього аспекту є резервування ключових компонентів моніторингу. У критичних HA-середовищах недопустимо мати єдину точку відмови у вигляді одного сервера моніторингу, однієї бази даних або одного вузла збору метрик.



На практиці це означає використання кластеризації самих моніторингових систем, реплікації їхніх баз даних, резервних каналів збору інформації та географічно рознесених компонентів. Такий підхід дозволяє зберігати спостережуваність інфраструктури навіть під час масштабних інцидентів, коли частина кластерів або дата-центрів виходить з ладу.

#### ➤ **Вплив моніторингу на продуктивність кластера**

Останній, але не менш важливий аспект — це вплив моніторингу на продуктивність самого кластерного середовища. У HA-кластерах, де кожна затримка або перевантаження можуть спровокувати failover, надмірно агресивний моніторинг здатен стати джерелом проблем.



Занадто часті перевірки, складні запити до сховищ, детальний збір метрик із кожного вузла можуть створювати додаткове навантаження на CPU, пам'ять і мережу. У гіршому випадку це може призвести до ситуації, коли моніторинг сам провокує нестабільність кластера. Тому проєктування системи моніторингу завжди потребує балансу між глибиною спостереження та мінімальним впливом на робоче навантаження.

### Типові сценарії та практичні приклади

Розглядаючи кластерні та високодоступні середовища, важливо усвідомити, що більшість архітектурних рішень і механізмів моніторингу створюються з прицілом на типові, повторювані інциденти, а не на абстрактні аварійні ситуації. Саме ці типові сценарії формують щоденну експлуатаційну реальність HA-кластерів. Моніторинг у цьому контексті виступає не лише засобом сигналізації про проблему, а інструментом її пояснення та контролю наслідків.

#### ➤ **Відмова одного з вузлів HA-кластера**

Уявімо класичний HA-кластер із кількох вузлів, які спільно забезпечують роботу критичного сервісу. Один із вузлів може вийти з ладу раптово: через апаратну несправність, аварійне перезавантаження, зависання операційної системи або серйозну помилку програмного забезпечення. З точки зору кластера така ситуація є очікуваною і закладеною у модель відмов.



Система моніторингу в цьому випадку фіксує зміну доступності вузла, втрату heartbeat-сигналів та припинення оновлення метрик. Важливо, що ці події не існують окремо: моніторинг дозволяє побачити часову послідовність — спочатку зростання затримок або навантаження, потім втрата зв'язку, а вже після цього реакція кластерного менеджера. Саме така кореляція подій дає змогу відрізнити раптову аварію від поступової деградації вузла.

### ➤ **Перемикання сервісу між вузлами**

Після того як вузол визнано несправним, кластер ініціює процедуру перемикання сервісів. Для користувача цей процес має бути або зовсім непомітним, або проявитися у вигляді короткочасної затримки. Однак з точки зору експлуатації важливо знати, як саме відбулося перемикання.

Моніторинг у цьому сценарії дозволяє відстежити момент зупинки сервісу на старому вузлі, запуск на новому, зміну активного IP-адресу або перереєстрацію сервісу в балансувальнику. Особливу увагу приділяють часу failover — саме цей показник часто є критичним з точки зору SLA. Якщо перемикання відбулося технічно успішно, але тривало довше допустимого часу, це вже вважається порушенням рівня сервісу.



### ➤ **Втрата heartbeat-з'єднання**

Більш складний і підступний сценарій — це втрата або деградація heartbeat-з'єднання між вузлами. На відміну від повної відмови вузла, тут усі сервери можуть залишатися працездатними, але перестати «бачити» один одного. Причиною часто є проблеми в мережі: перевантаження, некоректна маршрутизація, помилки на комутаторах або нестабільні канали між майданчиками.

Моніторинг у такій ситуації відіграє ключову роль, оскільки дозволяє одночасно спостерігати за станом вузлів і за мережевими метриками. Затримки heartbeat, packet loss або асиметрія зв'язку можуть призвести до помилкового спрацювання механізмів failover. Без коректного моніторингу така ситуація виглядатиме як «хаотичні перемикання», тоді як реальна причина полягає у нестабільності мережі.



### ➤ **Проблеми зі спільним сховищем**

Спільне сховище даних часто є найчутливішим елементом HA-кластера. На відміну від вузлів, які можна легко замінити або перезавантажити, проблеми зі сховищем можуть мати системний характер і впливати одразу на всі компоненти кластера.

Типовий сценарій включає зростання затримок I/O, тимчасову недоступність томів або помилки синхронізації реплік. Моніторинг у цьому випадку дозволяє побачити не лише факт проблеми, а й її розвиток у часі: як змінювалася продуктивність, коли кластер почав реагувати і які захисні механізми були задіяні. Логи сховища та кластерного менеджера тут часто є єдиним джерелом пояснення причин інциденту.



### ➤ **Аналіз інциденту на основі метрик і логів**

Завершуючи розгляд практичних сценаріїв, слід підкреслити, що головна цінність моніторингу в HA-середовищах полягає у можливості післяінцидентного аналізу. Жодна окрема метрика не дає повної картини, так само як і окремі лог-повідомлення.

Метрики дозволяють відновити загальну динаміку подій: навантаження, затримки, часи перемикання, доступність сервісів. Логи ж пояснюють внутрішню логіку прийняття рішень кластером: чому вузол був виключений, чому ресурс не запустився або чому failover був відкладений. Саме поєднання цих джерел дає змогу не лише усунути конкретну проблему, а й покращити конфігурацію моніторингу та архітектуру кластера в цілому.



## **Порівняння моніторингу HA-кластерів з іншими середовищами**

Після детального розгляду моніторингу кластерних і високодоступних середовищ доцільно порівняти їх з іншими сучасними обчислювальними платформами. Такий порівняльний підхід дозволяє краще зрозуміти специфіку HA-кластерів, а також побачити спільні риси та принципові відмінності у підходах до моніторингу. Особливо корисним є зіставлення з віртуалізованими та контейнеризованими середовищами, які часто співіснують з HA-кластерами в одній інфраструктурі.

### ➤ **Порівняння з моніторингом віртуалізації**

Моніторинг віртуалізованих середовищ, розглянутий у попередній темі, значною мірою зосереджується на контролі ресурсів і їх розподілі між віртуальними машинами. Основна увага приділяється гіпервізору, пулу ресурсів, продуктивності віртуальних машин і коректності їх міграції між фізичними хостами. Відмова окремого хоста у віртуалізованому середовищі зазвичай розглядається як подія, що потребує автоматичного перезапуску або міграції VM.

У HA-кластерних середовищах фокус зміщується з інфраструктурного рівня на логіку роботи сервісів. Тут важливо не просто знати, що вузол доступний або недоступний, а розуміти, які саме ресурси є активними, де вони запущені і в якому стані перебуває кластер як цілісна система. Моніторинг кластера має враховувати кворум, ролі вузлів, політики перемикання та взаємозв'язки між ресурсами. Таким чином, якщо у віртуалізації основним об'єктом моніторингу є VM і гіпервізор, то в HA-кластері — сервіс як логічна сутність, незалежна від конкретного вузла.



### ➤ **Відмінності від контейнеризованих середовищ**

Порівняння з контейнеризованими середовищами особливо важливе як підготовка до наступної теми курсу. Контейнери і платформи їх оркестрації спочатку проектувалися з урахуванням високої динамічності та швидкого масштабування. У таких середовищах відмова окремого контейнера часто вважається нормальним явищем, а сам контейнер — короткоживучим об'єктом.

На відміну від цього, HA-кластери орієнтовані на стабільність і передбачуваність. Перемикання сервісу тут є контрольованою і, як правило, відносно рідкісною подією. Моніторинг у контейнеризованих середовищах більше зосереджується на стані застосунків, їх масштабуванні та взаємодії між мікросервісами, тоді як у HA-кластерах критично важливими залишаються механізми fencing, heartbeat, кворум і робота зі спільними ресурсами.

Таким чином, хоча обидва підходи спрямовані на забезпечення доступності сервісів, вони реалізують це принципово різними шляхами, що безпосередньо впливає на стратегію моніторингу.



### ➤ **Спільні та відмінні підходи**

Незважаючи на суттєві відмінності, моніторинг HA-кластерів, віртуалізованих і контейнеризованих середовищ має спільну концептуальну основу. У всіх випадках використовуються метрики, логи та події, застосовується алертинг і кореляція подій, а також інтеграція з системами управління інцидентами та observability-платформами.

Водночас ключова відмінність полягає у рівні абстракції, на якому приймаються рішення. У віртуалізації це переважно рівень ресурсів і хостів, у контейнерних середовищах — рівень застосунків і сервісів, а в HA-кластерах — рівень логічних ресурсів і політик їх доступності. Саме тому підходи до моніторингу не можуть бути універсальними і повинні адаптуватися до архітектури конкретного середовища.

### Висновки

Завершуючи розгляд моніторингу кластерних та високодоступних середовищ, важливо узагальнити основні ідеї, які проходили через усю лекцію. HA-кластери є складними, багаторівневими системами, де стабільність сервісу досягається не відсутністю відмов, а здатністю системи коректно на них реагувати. Саме тому моніторинг у таких середовищах має особливий характер і висуває низку специфічних вимог.



#### ➤ **Ключові виклики моніторингу кластерних систем**

Одним із головних викликів є динамічність і взаємозалежність компонентів кластера. Стан окремого вузла, мережі, сховища або кластерного менеджера не може розглядатися ізольовано, оскільки будь-яка зміна миттєво впливає на загальний стан системи. Моніторинг повинен уміти працювати з такими залежностями, відрізнити первинні причини інцидентів від їхніх наслідків і коректно інтерпретувати події, що виникають під час failover або деградації.

Додатковою складністю є необхідність уникати хибних спрацювань. У HA-середовищах не кожна аномалія означає аварію, і не кожне перемикання є ознакою проблеми. Моніторинг повинен бути достатньо чутливим, але водночас стійким до короточасних збоїв, планових робіт і нормальних для кластера сценаріїв поведінки.

#### ➤ **Роль правильно побудованого моніторингу у забезпеченні HA**

Правильно побудований моніторинг є одним із ключових чинників реальної, а не декларативної високої доступності. Самі по собі кластерні механізми не гарантують безперервності сервісів, якщо їхній стан не контролюється і не аналізується. Моніторинг забезпечує видимість процесів, які відбуваються всередині кластера, дозволяє оперативного реагувати на інциденти і підтверджувати виконання вимог SLA та SLO.

Більше того, моніторинг виконує профілактичну функцію. Аналіз тенденцій, повторюваних подій і нестабільних компонентів дозволяє виявляти потенційні проблеми ще до того, як вони призведуть до відмови сервісу. У цьому сенсі моніторинг стає не лише інструментом реагування, а засобом підвищення загальної зрілості експлуатації HA-середовищ.

#### ➤ **Значення комплексного підходу та кореляції подій**

Останній, але надзвичайно важливий висновок полягає у необхідності комплексного підходу до моніторингу. У кластерних системах неможливо обмежитися лише збором метрик або лише аналізом логів. Повноцінне розуміння стану системи досягається лише через поєднання різних джерел даних і кореляцію подій між ними.

Саме кореляція дозволяє побачити причинно-наслідкові зв'язки між інфраструктурними подіями та поведінкою сервісів, відрізнити справжні інциденти від вторинних симптомів і зробити моніторинг осмисленим інструментом управління доступністю. У сучасних HA-кластерних середовищах такий підхід є не розкішшю, а необхідною умовою стабільної та передбачуваної роботи критичних сервісів.