

Перелік

тем індивідуальних завдань
з предмету “Робототехніка та мехатроніка” (РТ та МТ),
студентів гр. ЗАТК-22, ЗАТ-20д, ЗАТ- 20
(виконання є обов’язковим для допуску на іспит)

1. Конструктивні особливості та функціональні можливості промислових роботів Universal Robots.
2. **Тарадай Микола Михайлович**
Безконтактні сенсорні системи наявності неметалічних деталей в затискних пристроях промислових роботів.
3. **Галяновський Данило Олегович**
Контактні сенсорні системи наявності неметалічних деталей в затискних пристроях промислових роботів.
4. **Хомік Богдан Олегович**
Контактні сенсорні системи наявності металічних деталей в затискних пристроях промислових роботів.
5. Основні принципи та особливості побудови мехатронних систем.
6. **Трикиша Богдан Валерійович**
Сенсорні системи для промислових роботів на основі лазерних датчиків
7. **Грушевська Марія Григорівна**
Особливості конструкції та функціональність роботів DELTA.
8. **Демченко Микола Петрович**
Тактильні датчики та їх використання в промисловій робототехніці.
9. **Мартинюк Павло Володимирович**
Сенсорні системи для промислових роботів на основі ультразвукових датчиків.
10. Конструктивні особливості та функціональні можливості промислових роботів з маніпуляційною системою типу Scilam, Scara
11. **Мосійчук Дмитро Володимирович**
Коботи як різновид промислових роботів: особливості конструкції, функціональні можливості.

12. Ліснічук Богдан Олександрович

Конструктивні особливості та функціональні можливості промислових роботів фірми MITSUBISHI.

13. Манзевитий Євгеній Вадимович

Конструктивні особливості та функціональні можливості промислових роботів, що випускаються фірмою Nachi Robotics Systems.