

ПРАКТИЧНА РОБОТА №6

Розробка комп’ютеризованого вимірювального пристрою на основі датчика температури TMP36 та модуля ArduinoUno

1.1 Мета роботи

Розробити та дослідити схему з’єднань, програмне забезпечення та метрологічні характеристики комп’ютеризованої вимірювальної системи, що складається з модуля ArduinoUno, датчика температури TMP36.

1.2. Короткі теоретичні відомості

Аналоговий датчик температури простий в освоєнні, дешевий і при цьому дозволяє в режимі реального часу контролювати температуру навколошнього середовища.

Ці датчики використовують технології твердотільної електроніки для визначення температури. Тобто, в них немає ртуті (як в старих термометрах) або біметалевих пластин. Замість в них встановлені термістори (чутливі до температур резистори). У термісторах при підвищенні температури, підвищується напруга в діоді (технічно це різниця напруги між базою і емітером в транзисторі). Точне зняття показань напруги дає можливість генерувати аналоговий сигнал, пропорційний температурі. Звичайно, технологія не настільки лінійна, але по суті саме так і міряється температура.



Рисунок 6.1 – Зовнішній вигляд датчика температури

У цих датчиках немає рухомих частин, вони точні, практично не зношуються, не вимагають калібрування, можуть працювати в різних навколошніх середовищах. Крім того, як уже згадувалося вище, ці датчики недорогі і легкі в експлуатації.

Основними технічними характеристиками датчика TMP36 є:

- Низька робоча напруга живлення (від +2.7 В до +5.5 В);
- Відкалібровані вимірювання в ° С;
- Масштаб 10 мВ / ° С (20 мВ / ° С в TMP37);
- Похибка в діапазоні температур ± 2 ° С (тип.);

- Лінійність ± 0.5 ° С (тип.);
- Зберігає стабільність при великих ємнісних навантаженнях;
- Характеристики гарантуються для діапазону від -40 ° С до +125 ° С, працездатність до +150 ° С;
- Робочий струм менше 50 мкА;
- Струм в режимі відключення 0.5 мкА, макс.;
- Мінімальні похибки через самонагрів;
- Призначено для роботи в автомобільній електроніці.

Підключення датчика TMP36 до Arduino UNO представлено на рис.6.2.

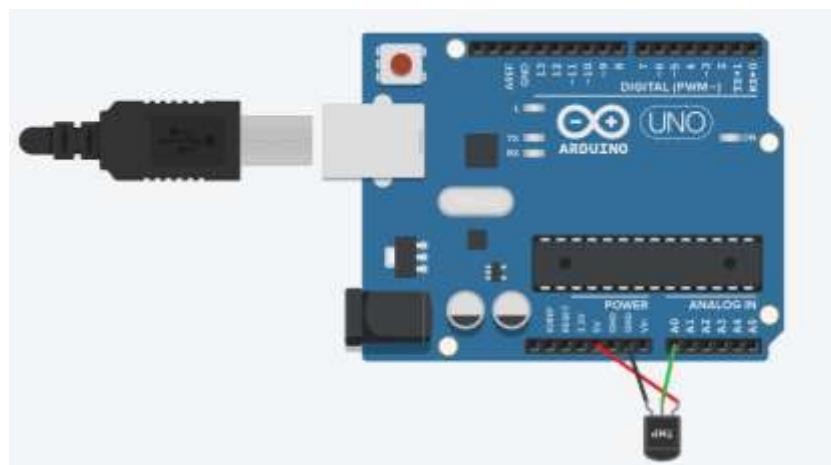


Рисунок 6.2 – Схема підключення датчика TMP36 до Arduino UNO

Робота програми (скетч) представлена на рис.6.3. Приклад роботи програми можна побачити на COM-порті.

```

Текст
▼
▼ ▾
1 int sensorTemp=0;
2
3 void setup()
4 {
5
6     Serial.begin(9600);
7     pinMode(A0, INPUT);
8 }
9
10 void loop()
11 { // конвертуємо вольти в градуси по цельсію з врахуванням макс мін значень -40 +125
12     sensorTemp = map((analogRead(A0) - 20) * 3.04, 0, 1023, -40, 125);
13
14     // відправляємо в монітор порта
15     Serial.print(sensorTemp);
16     Serial.println(" C");
17
18     delay(1000);                                //чекаємо секунду
19 }

```

Рисунок 6.3 – Код програми в tinkercad для роботи датчика TMP36

Результат роботи програми з симуляцією датчика температури TMP36 представлений на рис.6.4.



Рисунок 6.4 – Результат роботи моделювання макету в tinkercad

1.3. Підготовка до роботи

При підготовці до роботи необхідно:

- ознайомитись з рекомендованою літературою;
 - вивчити короткі теоретичні відомості.

1.4. Порядок роботи:

1. Підключити модуль ArduinoUno до датчика температури та дисплея.
 2. Створити та відкомпілювати скетч для визначення температури.
 3. Вивести дані вимірювані дані на монітор послідовного порту
 4. Оформити звіт та зробити висновки.