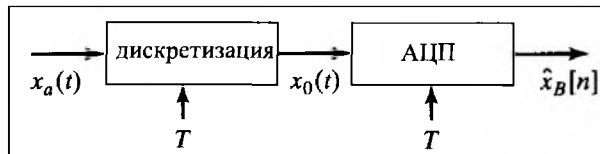


4.1.2. Перетворення аналогового сигналу в цифровий

При обробці безперервного сигналу ідеальним яка перетворює безперервний (аналоговий) сигнал на цифровий, тобто послідовність кінцевої точності, або квантовану по рівню послідовність



Обидві системи можна реалізувати фізичними пристроями. АЦП - цей фізичний пристрій, що перетворює амплітуду напругу або сили струму, що подається на вхід, в двійковий код, представляючий квантовані значення амплітуди вхідного сигналу. Під контролем зовнішнього годинника АЦП може обчислювати відлік кожні T с. Проте перетворення відбувається не миттєво, і з цих причин високо-ефективні АЦП зазвичай включають схему дискретизації і запам'ятовування. Ідеальна система дискретизації і запам'ятовування - це система з вихідним сигналом виду

$$x_0(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]h_0(t - nT),$$

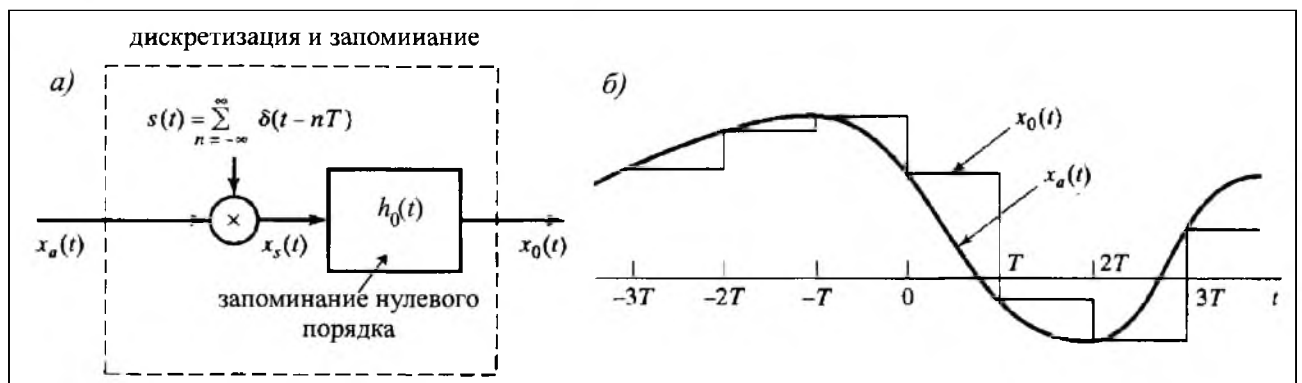
де $x[n] = x_a(nT)$ – ідеальна дискретизація сигналу $x_a(t)$, а $h_0(t)$ – імпульсна характеристика системи запам'ятовування нульового порядку, тобто

$$h_0(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < T, \\ 0, & \text{інакше.} \end{cases}$$

Якщо переписати формулу у вигляді згортки

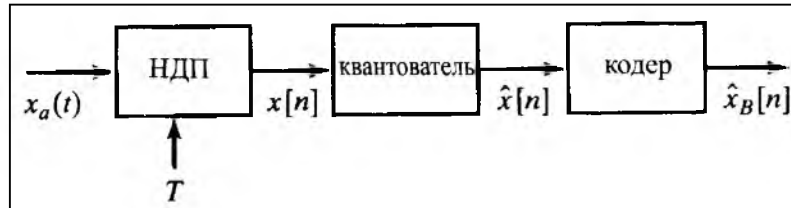
$$x_0(t) = h_0(t) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_a(nT)\delta(t - nT),$$

то можна помітити, що ідеальна схема дискретизація і запам'ятовування еквівалентна модулятору ланцюжка імпульсов, за яким йде лінійне фільтрування з системою запам'ятовування нулевого порядку.



Вихід системи запам'ятовування нульового порядку має ступінчасту форму, тобто значення відліків постійні на відрізках завдовжки в T_c , де T - крок дискретизації. Фізичні схеми дискретизації і запам'ятовування розробляються так, щоб дискретизація сигналу відбувалася максимально можливою швидкістю, а відліки запам'ятовувалися з найменшою помилкою. Вся процедура має на меті збереження значення напруги (чи сили струму) на виході, що істотно для АЦП.

Квантуваль - це нелінійна система, чия функція полягає в перетворенні значень кожного відліку вхідного сигналу $x[n]$ у одне з кінцевого безліч заданих величин.

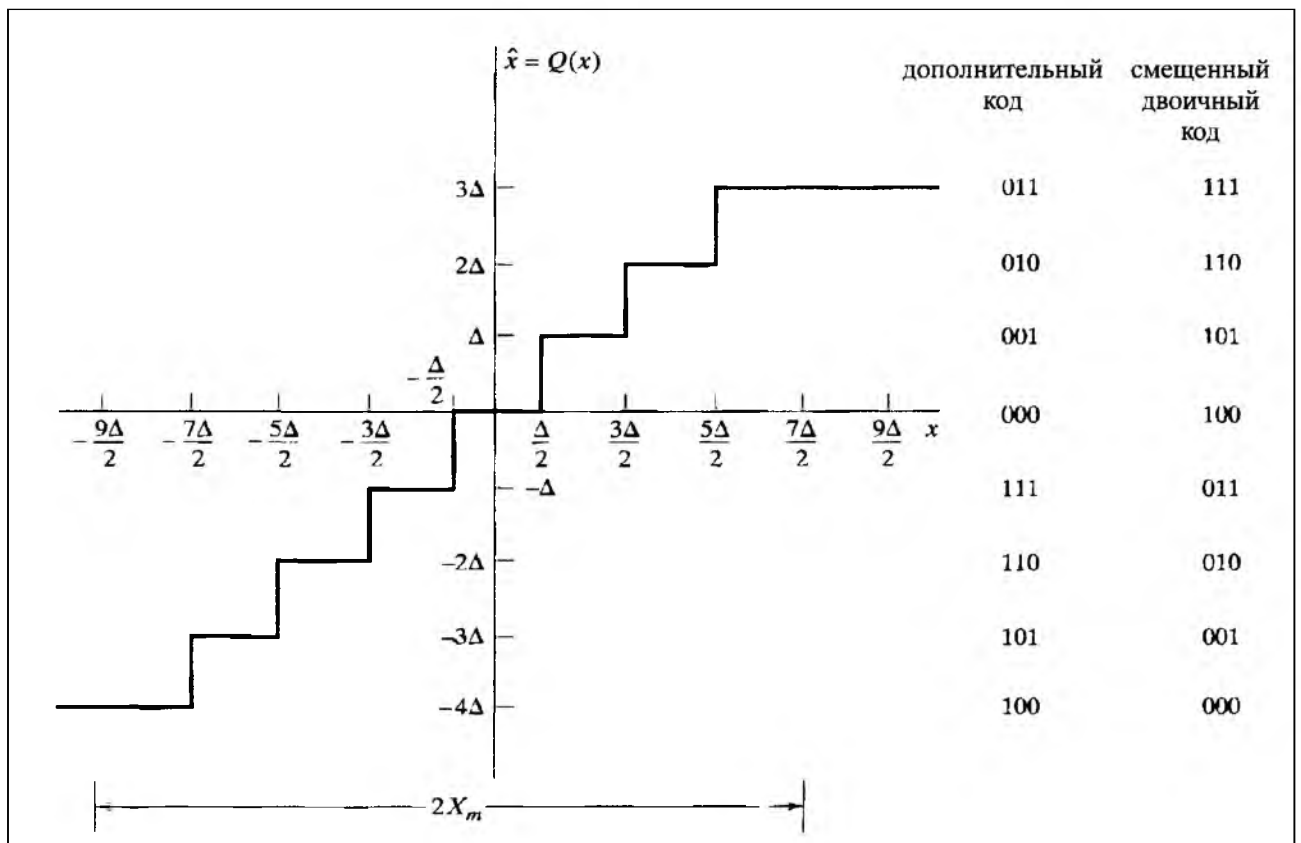


Позначимо цю операцію як

$$\hat{x}[n] = Q(x[n])$$

і називатимемо члени послідовності $\hat{x}[n]$ квантованим відліком. Квантуваль можна визначати з рівномірними або нерівномірними рівнями. Однак, оскільки ми плануємо робити обчислення над відліками, варто вибирати рівномірне квантування.

Типовий рівномірний квантуваль, характеристики в якому закруглені до найбільш близького рівня квантування показаний на діаграмі.



Передусім помітно, що такий квантователь підходить для сигналів як з позитивними, так і негативними відліками (біполярний). Якщо апріорі відомо, що відліки, що входять, завжди позитивні (чи негативні), то зручніше вибрати інший розподіл рівнів квантування. Наведений квантувальник має парне число рівнів квантування. Але, оскільки один з них зайнятий нулем, виходить різна кількість позитивних і негативних рівнів квантування. Як правило, число рівнів квантування дорівнює мірі двійки i , оскільки ця міра значно більше восьми, відмінністю у кількості негативних і позитивних рівнів можна нехтувати.

У наведеному прикладі – вісім рівнів, і ми можемо позначити їх за допомогою двійкового коду з трьох бітів. (У загальному випадку для кодування 2^{B+1} рів-

нів можна використовувати двійкові $(B+1)$ – значні числа.) В принципі для позначення рівнів можна брати будь-які символи, і існує безліч двійкових схем кодирования, що мають свої переваги і недоліки залежно від конкретного застосування. Наприклад, правий стовпець двійкових чисел ілюструє зміщений двійковий код, в якому рівні нумеруються числами в двійковій системі числення в порядку їх зростання, починаючи з самого негативного. Проте при цифровій обробці сигналу прийнятніше користуватися двійковим кодом, що дозволяє виконувати арифметичні дії безпосередньо з мітками як з числовим представленням квантованих відліків. Лівий стовпець показує розмітку рівнів, що відповідає додатковому двійковому коду. Така система представлення чисел зі знаками використовується у більшості комп'ютерів і мікропроцесорів. Таким чином, це, можливо, найбільш зручний спосіб нумерації рівнів квантування. Замітимо між іншим, що зміщений двійковий код можна перетворити в додатковий код, просто додаючи найбільш значущий біт. У додатковому двійковому коді крайній лівий, або найбільш значущий, біт відповідає за знак числа, а інші представляють або ціле, або дробове абсолютне значення числа. Ми пропустимо, що має місце така ситуація, тобто вважаємо, що двійкова кома коштує між двома самими лівими знаками. Значення двійкових символів додатко-

вого коду при $B = 2$ вписані в таблиці. У загальній ситуації $(B+1)$ – бітовий дріб, записаний в додатковому двійковому коді вигляду

$$a_0 \diamond a_1 a_2 \dots a_B,$$

представляє число

$$-a_0 2^0 + a_1 2^{-1} + a_2 2^{-2} + \dots + a_B 2^{-B}.$$

Відмітимо, що символ "o" означає "двійкову точку" числа. Взаємозв'язок між словами коду і рівнями квантування сигналу залежить від параметра X з. У загальній ситуації цей параметр називається повномасштабним рівням АЦП. Як правило, його значення коливається від 10 до 1В.

Двоїчний символ	Чисельне значення \hat{x}_B
0 \diamond 11	3/4
0 \diamond 10	1/2
0 \diamond 01	1/4
0 \diamond 00	0
1 \diamond 11	-1/4
1 \diamond 10	-1/2
1 \diamond 01	-3/4
1 \diamond 00	-1

Відстань між сусідніми рівнями квантування складає

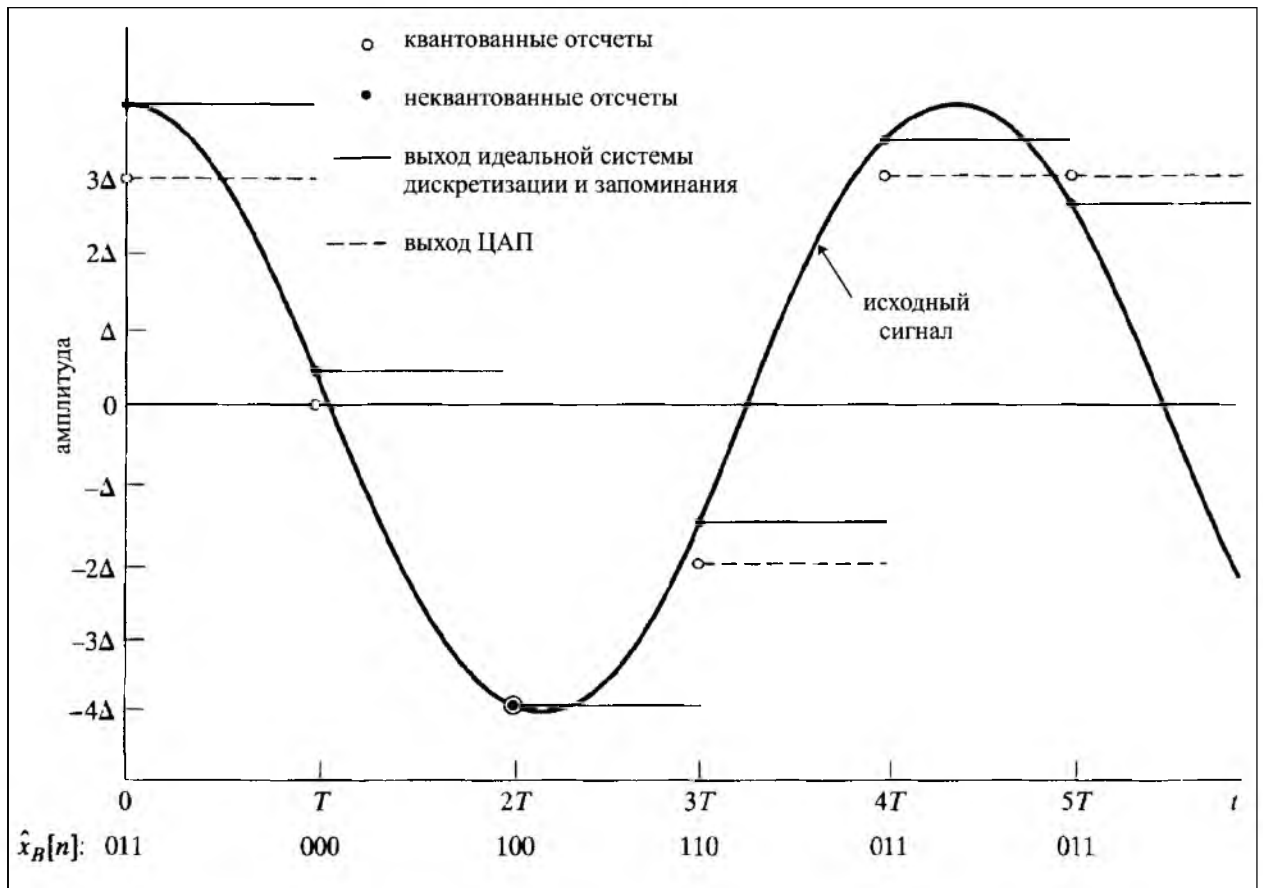
$$\Delta = \frac{2X_m}{2^{B+1}} = \frac{X_m}{2^B}.$$

Найменші рівні квантування ($\pm\Delta$) відповідають найменшому значущому біту двійкового слова. Більше того, має місце чисельне співвідношення між словом коду і квантованими відліками :

$$\hat{x}[n] = X_m \hat{x}_B[n],$$

оскільки ми припустили, що $\hat{x}_B[n]$ - двійкове число, що задовольняє нерівності $-1 \leq \hat{x}_B[n] < 1$ (у додатковому двійковому коді). При такій схемі кодований відлік $x_B[n]$ прямо пропорційний квантованому відліку (в додатковому двійковому коді), і тому його можна використати як чисельне представлення амплітуди. Дійсно, прийнято припускати, що вхідний сигнал нормалізований таким чином, що чисельні значення квантованого відліку $\hat{x}[n]$ і двійкового слова $\hat{x}_B[n]$ співпадають, і тому не виникає необхідності проводити межу між квантованими відліками і їх двійковими позначеннями.

На діаграмі показаний простий приклад квантування і кодування відліків синусоїдальної хвилі за допомогою 3-бітового квантувача.



Неквантовані відліки $\hat{x}[n]$ позначаються чорними точками, а квантовані - кружечками. На цьому малюнку представлений вихідний сигнал ідеальної схеми дискретизації і запам'ятовування. Пунктирна лінія означає "вихід ЦАП". Вхідний аналоговий сигнал $x_a(t)$ виходить за межі повномасштабного рівня квантувача, окремі позитивні відліки виявляються "зрізаними".

4.1.3. Аналіз помилок квантування

Очевидно, що квантований відлік $\hat{x}[n]$ у більшості випадків відрізняється від істинного значення $x[n]$. Різниця між ними називається помилкою квантування і визначається по формулі

$$e[n] = \hat{x}[n] - x[n].$$

Наприклад, у разі 3-бітового квантувача при $\Delta/2 < x[n] \leq 3\Delta/2$ значення $\hat{x}[n]$ дорівнює Δ , звідки

$$-\Delta/2 < e[n] \leq \Delta/2.$$

Для даної ситуації ця нерівність залишається вірною завжди, коли

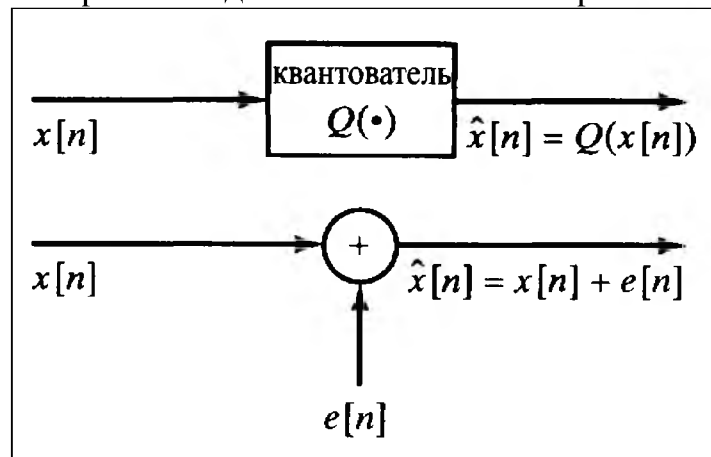
$$-9\Delta/2 < x[n] \leq 7\Delta/2.$$

У загальному випадку $(B + 1)$ - бітового квантувача із значенням Δ помилка квантування задовольняє зазначеній нерівності за умови

$$(-X_m - \Delta/2) < x[n] \leq (X_m - \Delta/2).$$

Якщо $x[n]$ виходить за цю область, як відбувається при $t = 0$ то помилка квантування за абсолютною величиною перевищує $\Delta/2$, і говорять, що відліки зрізуються.

Спрощена, але корисна модель квантовача зображена нижче.



Модель в точності еквівалентна квантовачу за умови, що нам відома помилка $e[n]$.

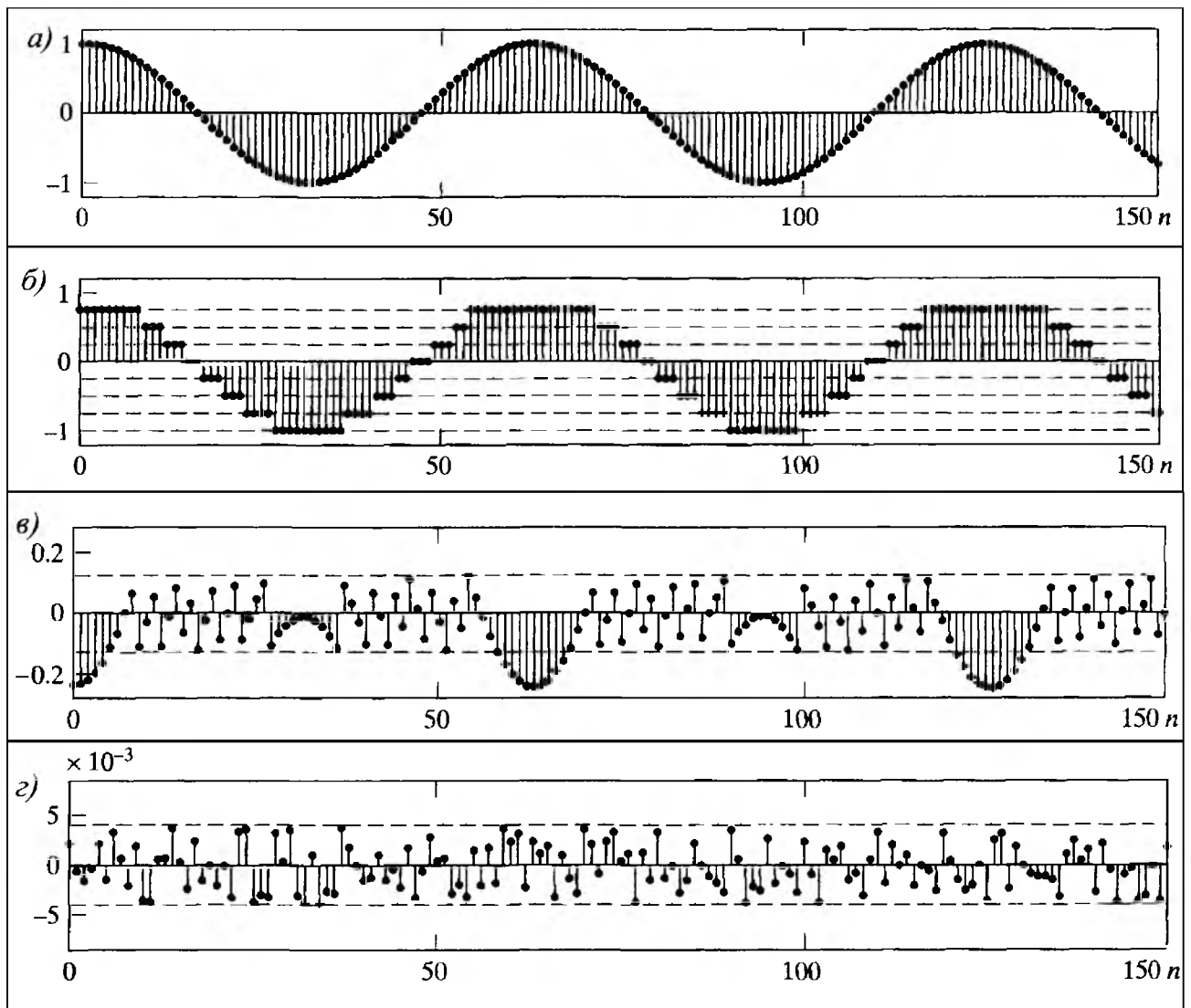
У більшості випадків, проте, помилка невідома, і у таких ситуаціях є корисною статистична модель. Статистичне представлення помилок квантування виходить з наступних припущень:

1. Послідовність помилок $e[n]$ є послідовністю відліків стаціонарного випадкового процесу.
2. Послідовність $e[n]$ не корелює з послідовністю $x[n]$.
3. Випадкові величини процесу помилок не корелюють між собою, тобто помилки - це випадковий процес, що описує білий шум.
4. Вірогідність помилок розподілена рівномірно на відрізку помилок квантування.

Приклад шуму квантування: а) неквантовані відліки сигналу

$x[n] = 0.99 \times \cos\left(\frac{n}{10}\right)$; б) квантовані відліки сигналу $x[n]$, отримані за допомогою

3 - бітового квантовача; в) послідовність помилок квантування сигналу $x[n]$ 3 - бітовим квантовачем; г) послідовність помилок квантування сигналу $x[n]$ 8 - бітовим квантовачем



Оскільки сусідні відліки шуму не корелюють один з одним, а $e[n]$ – з $x[n]$ можна вважати, що $e[n]$ – рівномірно розподілена послідовність типу білого шуму. Середнє значення величини $e[n]$ дорівнює 0, а її дисперсія обчислюється за формулою:

$$\sigma_e^2 = \int_{-\Delta/2}^{\Delta/2} e^2 \frac{1}{\Delta} de = \frac{\Delta^2}{12}.$$

Для $(B+1)$ – бітового квантувача з повномасштабним рівнем X_m дисперсія шуму, або потужність, дорівнює

$$\sigma_e^2 = \frac{2^{-2B} X_m^2}{12}.$$

Звичайною мірою кількості деградації сигналу із-за аддитивного шуму служить відношення сигнал/шум (С/Ш), визначене як відношення дисперсії (потужності) сигналу до дисперсії шуму. Виражене в децибелах (дБ) відношення сигнал/шум для $(B+1)$ -бітового дискретизатора дорівнює

$$C/Ш = 10 \lg \left(\frac{\sigma_x^2}{\sigma_e^2} \right) = 10 \lg \left(\frac{12 \cdot 2^{2B} \sigma_x^2}{X_m^2} \right) = 6,02B + 10,8 - 20 \lg \left(\frac{X_m}{\sigma_x} \right).$$

Звідси витікає, що при додаванні кожного біта до довжини слова, що означає рівні квантування, С/Ш збільшується приблизно на бдБ.

4.1.4. Перетворення цифрового сигналу в аналоговий

У термінах перетворення Фур'є відновлення відбувається по формулі:

$$X_r(j\Omega) = X(e^{j\omega})H_r(j\Omega),$$

де $X(e^{j\omega})$ - ДВПФ послідовності відліків, а $X_r(j\Omega)$ - Фур'є-образ відновленого неперервного сигналу. Ідеальний фільтр нижніх частот описується характеристичною функцією:

$$H_r(j\Omega) = \begin{cases} T, & |\Omega| < \pi/T, \\ 0, & |\Omega| \geq \pi/T. \end{cases}$$

При такому виборі $H_r(j\Omega)$ співвідношення між відновленим сигналом $x_r(t)$ і послідовністю $x[n]$ має вигляд

$$x_r(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] \frac{\sin(\pi(t - nT)/T)}{\pi(t - nT)/T}.$$

Система, що відновлює сигнал $x_r(t)$ по послідовності $x[n]$, називається ідеальним дискретно-безперервним перетворювачем (ДНП).

Фізичною реалізацією ДНП служить ідеальний цифро-аналоговий перетворювач (ЦАП), до якого приєднується апроксимований фільтр нижніх частот. ЦАП отримує на вході послідовність двійкових слів і видає безперервний сигнал виду

$$x_{ЦА}(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} X_m \hat{x}_B[n] h_0(t - nT) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \hat{x}[n] h_0(t - nT),$$

де $h_0(t)$ - імпульсна характеристика системи запам'ятовування нульового порядку.

